

TUGAS AKHIR - MN 141581

OPTIMASI KONSTRUKSI PILAR PENYANGGA HELIDECK KP YUDISTIRA 73 METER

Albert Caesario NRP 04111540000012

Dosen Pembimbing Dony Setyawan, S.T., M.Eng

DEPARTEMEN TEKNIK PERKAPALAN FAKULTAS TEKNOLOGI KELAUTAN INSTITUT TEKNOLOGI SEPULUH NOPEMBER SURABAYA 2019



TUGAS AKHIR - MN 141581

OPTIMASI KONSTRUKSI PILAR PENYANGGA *HELIDECK* KP YUDISTIRA 73 METER

Albert Caesario NRP 04111540000012

Dosen Pembimbing Dony Setyawan, S.T., M.Eng.

DEPARTEMEN TEKNIK PERKAPALAN FAKULTAS TEKNOLOGI KELAUTAN INSTITUT TEKNOLOGI SEPULUH NOPEMBER SURABAYA 2019



FINAL PROJECT - MN 141581

PILLAR OPTIMIZATION OF *HELIDECK* CONSTRUCTION ON KP YUDISTIRA 73 METRES

Albert Caesario NRP 041115400000012

Supervisor Dony Setyawan, S.T., M.Eng.

DEPARTMENT OF NAVAL ARCHITECTURE & SHIPBUILDING ENGINEERING FACULTY OF MARINE TECHNOLOGY SEPULUH NOPEMBER INSTITUTE OF TECHNOLOGY SURABAYA 2019

LEMBAR PENGESAHAN OPTIMASI KONSTRUKSI PILAR PENYANGGA HELIDECK KP YUDISTIRA 73 METER

TUGAS AKHIR

Diajukan Guna Memenuhi Salah Satu Syarat Memperoleh Gelar Sarjana Teknik Pada 8 Juli 2019 Program Sarjana Departemen Teknik Perkapalan Fakultas Teknologi Kelautan Institut Teknologi Sepuluh Nopember

Oleh:

ALBERT CAESARIO NRP 04111540000012

Disetujui oleh Dosen Pembimbing Tugas Akhir:

Dosen Pembimbing

Dony Setyawan, S.T., M. Eng. NIP 197503201999031001

Mengetahui, Kepala Departemen Teknik Perkapalan

EKNOLOG

Ir Wasis Dwi Aryawan, M.Sc., Ph.D. TEKNIK PENIPA19640210 198903 1 001

SURABAYA, 8 JULI 2019

LEMBAR REVISI

OPTIMASI KONSTRUKSI PILAR PENYANGGA *HELIDECK* KP YUDISTIRA 73 METER

TUGAS AKHIR

Telah direvisi sesuai dengan hasil Ujian Tugas Akhir Tanggal 8 Juli 2019

Program Sarjana Departemen Teknik Perkapalan Fakultas Teknologi Kelautan Institut Teknologi Sepuluh Nopember

Oleh:

ALBERT CAESARIO NRP 04111540000012

Disetujui oleh Tim Penguji Ujian Tugas Akhir:

1. Dedi Budi Purwanto, S.T., M.T.

2. Totok Yulianto, S.T., M.T.

3. M. Nurul Misbah, S.T., M.T.

Disetujui oleh Dosen Pembimbing Tugas Akhir:

1. Dony Setyawan, S.T., M. Eng.

SURABAYA, 8 JULI 2019

Scanned by CamScanner



Dipersembahkan kepada seisi semesta atas segala dukungan dan doanya

KATA PENGANTAR

Puji syukur kepada Tuhan Semesta Alam karena atas karunianya Tugas Akhir ini dapat diselesaikan dengan baik. Pada kesempatan ini Penulis ingin mengucapkan terima kasih kepada pihak-pihak yang membantu penyelesaian Tugas Akhir ini, yaitu:

- 1. Linda Threesia Dewi, S.E., M.M. selaku orang tua, inspirator, motivator dan sumber daya finansial penulis selama masa perkuliahaan;
- 2. Dony Setyawan, S.T., M.Eng. selaku Dosen Pembimbing atas bimbingan dan motivasinya selama pengerjaan dan penyusunan Tugas Akhir ini;
- Dedi Budi Purwanto, S.T., M.T.; Totok Yulianto, S.T., M.T.; dan M. Nurul Misbah, S.T., M.T. selaku Dosen Penguji yang telah memberikan kritik dan sarannya untuk perbaikan Laporan Tugas Akhir ini;
- 4. Totok Yulianto, S.T., M.T. selaku Kepala Laboratorium Konstruksi dan Kekuatan Kapal Departemen Teknik Perkapalan FTK ITS atas bantuannya selama pengerjaan Tugas Akhir ini dan atas ijin pemakaian fasilitas laboratorium;
- 5. Ir. Wasis Dwi Aryawan, M.Sc., Ph.D selaku Kepala Departemen Teknik Perkapalan FTK ITS atas bantuannya selama pengerjaan Tugas Akhir ini dan atas ijin pemakaian fasilitas kampus;
- 6. Ir. I Ketut Suastika selaku Dosen Wali penulis atas bantuan dan bimbingannya selama masa perkuliahan;
- 7. Arya Javendra, S.T. selaku kolaborator dan rekan diskusi dalam penyelsaian masalahmasalah yang terkait dengan objek penelitian pada Tugas Akhir ini.
- 8. Saudari dan saudara kandung yang telah berkontribusi dalam pengembangan pola pikir dan semangat penulis selama penyusunan Tugas Akhir ini;
- 9. Ainun Kunti Zahra selaku rekan akademik dan kemahasiswaan yang telah setia menyemangati penulis dalam dinamika perkuliahan serta pengerjaan Tugas Akhir ini;
- 10. Mia, Ipe, Dzikron, Fajar, Arum dan rekan-rekan pejuang Laboratorium Konstruksi dan Kekuatan Kapal yang tanpa lelah menemani, mengritisi dan perduli pada penulis selama pengerjaan Tugas Akhir;
- 11. Dan pihak-pihak lain yang luput untuk disebutkan satu-persatu oleh penulis.

Penulis menyadari bahwa Tugas Akhir ini masih jauh dari kesempurnaan, sehingga kritik dan saran yang bersifat membangun sangat diharapkan. Akhir kata semoga laporan ini dapat bermanfaat bagi banyak pihak.

Surabaya, 5 Juli 2019

Albert Caesario

OPTIMASI KONSTRUKSI PILAR PENYANGGA *HELIDECK* KP YUDISTIRA 73 METER

Nama Mahasiswa
NRP
Departemen / Fakultas
Dosen Pembimbing

- : Albert Caesario : 04111540000012
- 04111540000012
- : Teknik Perkapalan / Teknologi Kelautan
- : Dony Setyawan, S.T., M. Eng.

ABSTRAK

Produk teknologi pada dasarnya harus bisa mempermudah kehidupan manusia dalam memenuhi kebutuhan-kebutuhannya secara umum ataupun khusus. Kapal patroli Yudistira 8003 adalah salah satu produk teknologi perkapalan dalam negeri yang didesain khusus untuk penjagaan ketertiban dan keamanan negara dengan fitur utama kecepatan jelajah 18 Knot, kemampuan angkut 62 personel, sebuah *helideck* dan dilengkapi oleh meriam tempur haluan. Setiap fitur yang disematkan harusnya dapat memuaskan kebutuhan dan keinginan bagi penggunanya, memenuhi standar teknis dan legal serta memperhatikan nilai ekonomis KP. Yudistira 8003 didefinisikan overdesign dan tidak memuaskan kebutuhan bagi pengguna ataupun pemilik kapal berdasarkan konfigurasi konstruki pilar penyangga helideck pada bagian buritan yang dianggap terlalu banyak. Area tersebut seharunysa difungsikan untuk area apel personel. Untuk memverifikasi sekaligus mencari solusi akan permasalahan tersebut peneliti melakukan pengujian dan optimasi konstruksi dengan cara mengurangi jumlah pilar penyangga. Penelitian diawali dengan pengujian kondisi tegangan struktur dengan konfigurasi pilar existing, pengurangan jumlah pilar satu-persatu dengan sejumlah skenario konfigurasi pilar, pengujian setiap skenario, penentuan skenario dan pengujian ulang dengan berbagai variasi pembebanan. Pengujian dilakukan dengan metode elemen hingga secara numerik dan hasil pengujian akan dibandingkan dengan standar teknis klas. Hasil pengujian menunjukan tegangan maksimum yang terjadi dengan konstruksi existing adalah sebesar 42,83 MPa untuk tegangan Von Misses dan tegangan kompresi maksimum pada pilar sebesar 9,38 MPa. Struktur existing terdapat 20 pilar penyanggah. Setelah dilakukan optimasi didapatkan jumlah pilar penyangga sebanyak 4 buah pilar dengan dimensi pilar yang sama. Tegangan Von Misses yang terjadi sebesar 95,83 MPa dan tegangan kompresi pilar maksimum sebesar 22,58 MPa dengan batasan tegangan izin maksimum sebesar 175 MPa untuk tegangan Von Misses dan 165 MPa untuk tegangan kompresi.

Kata kunci: helideck, optimasi, pilar, tegangan,

OPTIMIZATION OF HELIDECK PILLARS CONSTRUCTION ON KP YUDISTIRA 73 METRES

Author	: Albert Caesario
Student Number	: 04111540000012
Department / Faculty	: Naval Architecture / Marine Technology
Supervisor	: Dony Setyawan, S.T., M. Eng.

ABSTRACT

Technology product must be able to facilitate human life in meeting their needs in general or specifically. Patrol Boat KP. Yudistira is a domestic naval engineering product which specifically designed to uphold national orderliness and security. The boat's main features are the 18 Knots for cruising speed, 62 personnel capacity, a helideck facility and equipped with a bow naval canon. Each embedded features must be able to satisfy the user and owners, techincal standarts, legals and economic value must also be considered. KP. Yudistira 8003 was defined by owner as a overdesign product and it doesn't satisfy the user needs based on pillars construction configurations under helideck which is assumed to much pillars are installed on stern deck area. Those area is designed to personel rally. To find clarity and solutions for the problem, the researcher did several testing and optimization for the helideck construction by reducing the number of pillar. Research began with structure stress testing on simulated existing construction model, one by one pillar reducing with several pillar configuration scenarios, scenarios testing, set up a scenario and did a re-simulation with several additional load conditions. Tests are held with numerical finite element method and the results are compared with class engineering standarts. The results showed the maximum stress occur in exisiting pillar configuration model was 42,83 MPa for global Von Misses stress and 9,38 MPa for maximum compressive stress on pillar. Existing configuration have 20 pillars. After the model was optimized, the number of pillar is changed from 20 to 6 pillars with same structural dimension. The Von Misses stress was 95,83 MPa and compressive stress was 22,58 MPa with the maksimum permissible are 175 MPa for Von Misses stress and 165 MPa for compressive stress.

Keywords: helideck, optimization, pillar, stress

DAFTAR ISI

KAT	A PEN	IGANTAR	i
ABS	FRAK		.iii
ABS	FRAC	Τ	v
DAF	FAR IS	SI	vii
DAF	TAR C	GAMBAR	.ix
DAF	ГAR Т	ABEL	xiii
DAF	ΓAR S	IMBOL	XV
Bab I	PENI	DAHULUAN	1
	I.1.	Latar Belakang Masalah	1
	I.2.	Perumusan Masalah	2
	I.3.	Tujuan	2
	I.4.	Batasan Masalah	3
	1.5.	Manfaat	3
	1.6.	Hipotesis	3
BAB	II STU	JDI LITERATUR	5
	II.1.	Dasar Teori	5
		II.1.1. Kapal Patroli	5
		II.1.2. Shipboard Heliport	5
		II.1.3. Pembebanan <i>Helideck</i>	7
		II.1.4. Pilar	8
		II.1.5. Tegangan dan Regangan	9
		II.1.6. Tegangan Von Misses	10
		II.1.7. Tegangan Izin Maksimum	10
		II.1.8. Tegangan Kompresi	10
		II.1.9. Tegangan Kompresi izin	11
		II.1.10. Dukling Stress	12
		II.1.12 Optimosi	12
		II.1.12. Optimasi	17
	11.2	Tiniouon Dustaka	14
	11.2.	II 2 1 Kanal Patroli (KP) Vudistira 8003	14
		II 2.2. Helikonter Daunhin AS365 – Kenolisian Republik Indonesia	17
		II 2.3. Konstruksi Shinhoard Helinort	10
		II 2.4 Kekuatan Konstruksi	22
		II 2 5 Baja AH-36	24
BAB	III MF	TODOLOGI	27
DIID	III.1.	Bagan Alir	27
		III.1.1. Studi Literatur	29
	III.2.	Pengumpulan Data	30
		III.2.1. Ukuran Utama Kapal	30
		III.2.2. Rencana Umum	30
		III.2.3. Construction Profile	31
		III.2.4. Helideck Construction Drawing	33

		III.2.5. After Contruction Drawing	. 34
		III.2.6. Spesifikasi Helikopter	. 35
	III.3.	Penggambaran Ulang Helideck	. 37
	III.4.	Penentuan Variasi	. 38
	III.5.	Skenario Konfigurasi Pilar – SK	. 39
	III.6.	Skenario Pendaratan – (LP)	. 44
	III.7.	Pemodelan Helideck	. 46
	III.8.	Analisis Numerik	. 46
	III.9.	Pengujian Konvergensi	. 55
	III.10.	Optimasi Helideck	. 57
BAB	IV AN	ALISIS HASIL DAN PEMBAHASAN	. 61
	IV.1.	Batas Tegangan Izin Maksimum	. 61
		IV.1.1. Tegangan Von Misses Struktur	. 61
		IV.1.2. Tegangan Kompresi	. 62
		IV.1.3. Tegangan Von Misses Pelat Geladak	. 62
		IV.1.4. Beban Kritis Buckling Pilar Existing	. 63
	IV.2.	Simulasi Model Existing	. 64
		IV.2.1. SK 1 - LC 1	. 65
		IV.2.2. SK 1 - LC 2	. 66
		IV.2.3. SK 1 - LC 3	. 67
		IV.2.4. SK 1 - LC 4	. 69
		IV.2.5. Pemilihan Kondisi Beban	. 70
	IV.3.	Simulasi Optimasi	. 71
		IV.3.1. SK 2 – LC 4	. 71
		IV.3.2. SK 3 – LC 4	. 73
		IV.3.3. SK 4 – LC 4	. 74
		IV.3.4. SK 5 – LC 4	. 76
		IV.3.5. SK 6 – LC 4	. 78
		IV.3.6. SK 7 – LC 4	. 79
		IV.3.7. SK 8 – LC 4	. 81
		$IV_{3,8}$ SK 9 – IC_{4}	82
		IV.3.9 SK 10 – LC 4	. 83
		IV.3.10. SK 11 – LC 4	. 85
		IV.3.11. Tegangan Terhadan Skenario Model	. 86
	IV.4.	Titik Pendaratan (LP)	. 88
		IV.4.1, Penguijan SK $10 - LC 4 - LP1$. 89
		IV.4.2, Pengujian SK 11 – LC 4 – LP2	. 91
		IV 4.3 Pengujian SK 11 – LC 4 – LP3	94
		IV.4.4, Pengujian SK $10 - LC 4 - LP4$. 96
		IV.4.5. Rekapitulasi	. 98
BAB	V KES	IMPULAN DAN SARAN	103
	V.1	Kesimpulan	103
	V.2	Saran	104
DAF	TAR PI	JSTAKA	107
LAM	PIRAN	1	109

DAFTAR GAMBAR

Gambar II. 1 Area Pendaratan pada Heliport, IMO 1999	6
Gambar II. 2 Ilustasi tegangan dan regangan normal pada sebuah potongan material	9
Gambar II. 3 Ilustrasi Tegangan Normal pada Batang	11
Gambar II. 4 KP YUDISTIRA 8003	15
Gambar II. 5 Rencana Umum KP Yudistira 8003	16
Gambar II. 6 Dauphin AS365	17
Gambar II. 7 Spesifikasi Helikopter Dauphin AS 365N3	18
Gambar II. 8 Konstruksi Helideck KP Yudistira	20
Gambar II. 9 After Construction KP Yudistira 8003	21
Gambar III. 1 Diagram Alir Pengerjaan Tugas Akhir	28
Gambar III. 2 Rencana Umum KP Yudistira 8003	31
Gambar III. 3 Construction Profile KP Yudistira 8003	32
Gambar III. 4 Helideck Construction KP Yudistira 8003	33
Gambar III. 5 After Construction KP Yudistira 8003	34
Gambar III. 6 Spesifikasi Dimensi Helikopter AS 365 Dauphin	36
Gambar III. 7 Hasil Penggambaran Ulang Helideck	37
Gambar III. 8 SK 1 - Existing Condition	39
Gambar III. 9 SK 2	39
Gambar III. 10 SK 3	40
Gambar III. 11 SK 4	40
Gambar III. 12 SK 5	40
Gambar III. 13 SK 6	41
Gambar III. 14 SK 7	41
Gambar III. 15 SK 8	41
Gambar III. 16 SK 9	42
Gambar III. 17 SK 10	42
Gambar III. 18 SK 11	42
Gambar III. 19 Skenario Pendaratan 1 (LP 1)	44
Gambar III. 20 Skenario Pendaratan 2 (LP 2)	44
Gambar III. 21 Skenario Pendaratan 3 (LP 3)	45
Gambar III. 22 Skenario Pendaratan 4 (LP 4)	45
Gambar III. 23 Model Helideck Tiga Dimensi	46
Gambar III. 24 Contoh Kotak Dialog Metode Meshing	47
Gambar III. 25 Hasil Meshing pada Model	48
Gambar III. 26 Kotak Dialog Konfigurasi Displacement	50
Gambar III. 27 Kotak Dialog Konfigurasi Force	52
Gambar III. 28 Kotak Dialog Stress Definition	53
Gambar III. 29 Kotak Perintah Solver	53
Gambar III. 30 Contoh citra Tegangan Von Misses pada Helideck	54
Gambar III. 31 Contoh citra deformasi global pada Helideck	54
Gambar III. 32 Contoh Hasil deformasi lokal pada sistem pilar	55
Gambar III. 33 Pengujian Konvergensi Struktur Pilar	56
Gambar III. 34 Pengujian Konvergensi Struktur Helideck	56
Gambar IV. 1 Simulasi Tegangan SK 1 - LC 1 - LP 1	65

Gambar IV. 2 Perbesaran Gambar IV.1 pada Area Tegangan Maksimum	. 65
Gambar IV. 3 Simulasi Tegangan Kompresi pada Pilar SK 1 - LC 1 - LP 1	. 66
Gambar IV. 4 Simulasi Tegangan SK 1 - LC 2 - LP 1	. 66
Gambar IV. 5 Perbesaran Gambar IV.4 pada Area Tegangan Maksimum	. 67
Gambar IV. 6 Simulasi Tegangan Kompresi pada Pilar SK 1 - LC 1 - LP 1	. 67
Gambar IV. 7 Simulasi Tegangan SK 1 - LC 3 - LP 1	. 68
Gambar IV. 8 Perbesaran Gambar IV.7 pada Area Tegangan Maksimum	. 68
Gambar IV. 9 Simulasi Tegangan Kompresi pada Pilar SK 1 - LC 3 - LP 1	. 68
Gambar IV. 10 Simulasi Tegangan SK 1 - LC 4 - LP 1	. 69
Gambar IV. 11 Perbesaran Gambar IV.10 pada Area Tegangan Maksimum	. 69
Gambar IV. 12 Simulasi Tegangan Kompresi pada Pilar SK 1 - LC 4 - LP 1	. 70
Gambar IV. 13 Hasil Simulasi Tegangan Von Misses Global SK 2 - LC4 - LP1	. 72
Gambar IV. 14 Perbesaran Tegangan Von Misses Global SK 2 - LC4 - LP1	. 72
Gambar IV. 15 Hasil Simulasi Tegangan Normal pada Pilar SK 2 - LC4 - LP1	. 72
Gambar IV. 16 Hasil Simulasi Tegangan Von Misses Global SK 3 - LC4 - LP1	. 73
Gambar IV. 17 Perbesaran Tegangan Von Misses Global SK 3 - LC4 - LP1	. 74
Gambar IV. 18 Hasil Simulasi Tegangan Normal pada Pilar SK 3 - LC4 - LP1	. 74
Gambar IV. 19 Hasil Simulasi Tegangan Von Misses Global SK 4 - LC4 - LP1	. 75
Gambar IV. 20 Perbesaran Tegangan Von Misses Global SK 4 - LC4 - LP1	. 75
Gambar IV. 21 Hasil Simulasi Tegangan Normal pada Pilar SK 4 - LC4 - LP1	. 76
Gambar IV. 22 Hasil Simulasi Tegangan Von Misses Global SK 5 - LC4 - LP1	. 77
Gambar IV. 23 Perbesaran Tegangan Von Misses Global SK 5 - LC4 - LP1	. 77
Gambar IV. 24 Hasil Simulasi Tegangan Normal pada Pilar SK 5 - LC4 - LP1	. 77
Gambar IV. 25 Hasil Simulasi Tegangan Von Misses Global SK 6 - LC4 - LP1	. 78
Gambar IV. 26 Perbesaran Tegangan Von Misses Global SK 6 - LC4 - LP1	. 79
Gambar IV. 27 Hasil Simulasi Tegangan Normal pada Pilar SK 6 - LC4 - LP1	. 79
Gambar IV. 28 Hasil Simulasi Tegangan Von Misses Global SK 7 - LC4 - LP1	. 80
Gambar IV. 29 Perbesaran Tegangan Von Misses Global SK 7 - LC4 - LP1	. 80
Gambar IV. 30 Hasil Simulasi Tegangan Normal pada Pilar SK 7 - LC4 - LP1	. 80
Gambar IV. 31 Hasil Simulasi Tegangan Von Misses Global SK 8 - LC4 - LP1	. 81
Gambar IV. 32 Perbesaran Tegangan Von Misses Global SK 8 - LC4 - LP1	. 81
Gambar IV. 33 Hasil Simulasi Tegangan Normal pada Pilar SK 8 - LC4 - LP1	. 82
Gambar IV. 34 Hasil Simulasi Tegangan Von Misses Global SK 9 - LC4 - LP1	. 82
Gambar IV. 35 Perbesaran Tegangan Von Misses Global SK 9 - LC4 - LP1	. 83
Gambar IV. 36 Hasil Simulasi Tegangan Normal pada Pilar SK 9 - LC4 - LP1	. 83
Gambar IV. 37 Hasil Simulasi Tegangan Von Misses Global SK 10 - LC4 - LP1	. 84
Gambar IV. 38 Perbesaran Tegangan Von Misses Global SK 10 - LC4 - LP1	. 84
Gambar IV. 39 Hasil Simulasi Tegangan Normal pada Pilar SK 10 - LC4 - LP1	. 84
Gambar IV. 40 Hasil Simulasi Tegangan Von Misses Global SK 11 - LC4 - LP1	. 85
Gambar IV. 41 Perbesaran Tegangan Von Misses Global SK 11 - LC4 – LP1	. 85
Gambar IV. 42 Hasil Simulasi Tegangan Normal pada Pilar SK 11 - LC4 - LP1	. 86
Gambar IV. 43 Grafik Tegangan Von Misses Terhadap Skenario	. 87
Gambar IV. 44 Grafik Tegangan Kompresi Pilar Terhadap Skenario	. 88
Gambar IV. 45 Variasi Skenario Pendaratan (LP)	. 89
Gambar IV. 46 Hasil Simulasi Tegangan SK 10 - LC4 - LP1	. 89
Gambar IV. 47 Tegangan Terjadi pada Pelat Geladak SK 11 - LC4 - LP1	. 90
Gambar IV. 48 Tegangan Terjadi Girder dan Strong Beam SK 10 - LC4 - LP1	. 90
Gambar IV. 49 Tegangan Terjadi pada Deck Beam SK 10 - LC4 - LP1	. 90
Gambar IV. 50 Tegangan Terjadi pada Pilar SK 10 - LC4 - LP1	. 91

Gambar IV. 51 Hasil Simulasi Tegangan SK 11 - LC4 – LP2	92
Gambar IV. 52 Tegangan Terjadi pada Pelat Geladak SK 11 - LC4 – LP2	92
Gambar IV. 53 Tegangan Terjadi pada Girder dan Strong Beam SK 11 - LC4 - LP2	92
Gambar IV. 54 Tegangan Terjadi pada Deck Beam SK 11 - LC4 - LP2	93
Gambar IV. 55 Tegangan Terjadi pada Pilar SK 11 - LC4 – LP2	93
Gambar IV. 56 Hasil Simulasi Tegangan SK 11 - LC4 – LP3	94
Gambar IV. 57 Tegangan Terjadi pada Pelat Geladak SK 11 - LC4 – LP3	94
Gambar IV. 58 Tegangan Terjadi Girder dan Strong Beam SK 11 - LC4 - LP3	95
Gambar IV. 59 Tegangan Terjadi pada Deck Beam SK 11 - LC4 - LP3	95
Gambar IV. 60 Tegangan Terjadi pada Pilar SK 11 - LC4 - LP3	95
Gambar IV. 61 Hasil Simulasi Tegangan SK 11 - LC4 - LP4	96
Gambar IV. 62 Tegangan Terjadi pada Pelat Geladak SK 11 - LC4 – LP4	97
Gambar IV. 63 Tegangan Terjadi pada Girder dan Strong Beam SK 11 - LC4 - LP4	97
Gambar IV. 64 Tegangan Terjadi pada Deck Beam SK 11 - LC4 - LP4	97
Gambar IV. 65 Tegangan Terjadi pada Pilar SK 11 - LC4 – LP4	98

DAFTAR TABEL

Tabel III. 1 Rekapitulasi Ukuran Konstruksi Helideck	
Tabel III. 2 Rekapitulasi Data Helikopter	
Tabel III. 3 Komponen Pembebanan pada Variasi Kondisi Beban	
Tabel III. 4 Rekapitulasi Skeanario dan Jumlah Pilar pada Tiap Skenario	
Tabel III. 5 Konfigurasi Meshing pada Model	
Tabel III. 6 Kondisi Batas Model	49
Tabel III. 7 Kondisi Pembebanan Geladak	
Tabel III. 8 Hasil Konvergensi Struktur Pilar	
Tabel III. 9 Hasil Konvergensi Struktur Helideck	
Tabel IV. 1 Perhitungan Tegangan Izin Maksimum (Von Misses)	61
Tabel IV. 2 Perhitungan Tegangan Izin Kompresi Pilar	
Tabel IV. 3 Rekapitulasi Batas Tegangan Struktur Helideck	63
Tabel IV. 4 Perhitungan Buckling Pilar	63
Tabel IV. 5 Rekapitulasi Tegangan pada Helideck Existing terhadap Kondisi Bel	ban70
Tabel IV. 6 Rekapitulasi Hasil Simulasi SK 1 Sampai SK 10 Tterhadap LC4 - L	P1 86
Tabel IV. 7 Rekapitulasi Hasil Pengujian SK 11 - LC4	
Tabel IV. 8 Keterangan Kondisi Kekuatan Struktur SK 11 – LC4	
Tabel IV. 9 Margin Nilai Tegangan pada Sub Struktur Akibat Variasi LP	

DAFTAR SIMBOL

Vs	=	Kecepatan dinas (knot)
$\mathbf{V}_{\mathbf{W}}$	=	kecepatan angin (m/s)
Me	=	Berat konstruksi geladak (kN)
G	=	Berat maksimum lepas landas helikopter (kN)
Р	=	Beban yang bekerja pada konstruksi (kN)
Ps	=	Beban yang bekerja pada pilar (kN)
W	=	Beban akibat angin (kN)
W _{St}	=	beban angin heli <i>Deck</i> (kN)
ρ	=	Massa jenis fluida (kg/m ³)
А	=	Luas area <i>helideck</i> (m ²)
As	=	Luas area penampang pilar (cm ²)
Is	=	Momen Inersia pilar (cm ⁴)
İs	=	Radius girasi pilar (cm ²)
R_{eH}	=	Nilai titik luluh (N/mm ²)
σperm	=	tegangan izin (N/mm ²)
$\sigma_{\rm VM}$	=	tegangan Von Misses (N/mm ²)
σ_{n}	=	tegangan normal (N/mm ²)
E	=	Modulus elastisitas (kg.m/s ²)
Egeser	=	Modulus elastisitas geser (kg.m/s ²)
ĸ	=	Faktor bahan
к	=	Faktor Reduksi
av	=	Faktor percepatan
γf	=	Faktor Stuctural member
•		F 1 (' ' '

 n_p = Faktor jenis pilar

BAB I PENDAHULUAN

I.1. Latar Belakang Masalah

Engineering bisa didefinisikan secara umum sebagai suatu aplikasi atau penerapan ilmu yang bertujuan untuk memecahkan masalah dalam kehidupan manusia. Insinyur sebagai penerapnya merancang berbagai macam produk untuk memudahkan kehidupan manusia dalam wujud teknologi. Perancangan sebuah teknologi dipengaruhi oleh berbagai macam faktor meliputi kegunaan, kepraktisan, kekuatan, estetika, nilai ekonomis dan faktor terhadap lingkungan. Kapal adalah sebuah produk *engineering*. Kapal dibangun untuk memecahkan masalah atau membantu pekerjaan pemiliknya. Percancangan dan pembangunan sebuah kapal didasari pada kebutuhan si pemilik dengan memperhatikan faktor-faktor yang telah disebut atas. Kapal pada prinsipnya harus dibangun sekuat dan sebaik mungkin, namun di sisi lain pembangunan kapal tidak bisa terlepas dari faktor ekonomi. Maka dari itu, pada praktisnya pembangunan sebuah kapal harus bisa menghasilkan produk kapal yang sesuai dengan permintaan pemilik dengan usaha dan biaya pembangunan seminimal mungkin.

Kekuatan sebuah kapal ditentukan oleh strukturnya. Kekuatan struktur sebuah kapal dipengaruhi oleh faktor material, desain, beban dan kondisi lingkungan. Semakin baik materialnya, maka akan semakin kuat pula. Sebuah struktur harus didesain sesuai dengan kondisi beban yang akan diterima sebuah struktur. Kondisi lingkungan mempunyai korelasi dengan material, dimana jika sebuah material diperlakukan dengan tepat pada kondisi lingkungan yang sesuai, maka kekuatan material tersebut akan terjaga lebih baik dibanding ditempatkan pada lingkungan yang korosif. Kapal disebut efisien jika kapal tersebut dapat melakukan fungsinya dengan semaksimal mungkin dengan sumber daya minimum, atau dengan kata lain sebuah kapal dituntut untuk bisa memenuhi semua permintaan dengan biaya semurah mungkin.

Kapal Patroli Yudhisitira 8003 adalah salah satu produk *engineering* yang saat ini dimiliki oleh Kepolisian Republik Indonesia. Kapal tersebut dituntut untuk bisa melaksanakan tugas patroli di perairan Indonesia dengan kecepatan jelajah 18 knot. Kapal tersebut dilengkapi dengan senjata meriam tembak pada bagian haluan, fasilitas pendaratan helikopter dan area apel pada bagian haluan yang cukup untuk menampung sedikitnya 68 personel kepolisian. Kapal

tersebut dibangun di salah satu galangan kapal swasta di daerah Jakarta dengan class BKI. Saat ini kapal tersebut telah memenuhi standar kekuatan kontruksinya oleh BKI namun belum memenuhi persyaratan pemilik pada poin kecepatan jelajah dan fasilitas apel personel. Hal tersebut terindikasi pada Sea Trial KP. Yudhistira pada tanggal 18 juli 2018. Selain itu juga secara subjektif ditambahkan oleh pemilik kapal bahwa fasilitas apel personel terlalu sempit oleh banyaknya kontruksi pilar yang mengganggu. Dari kedua hal di atas, bisa disimpulkan bahwa kapal tersebut belum memenuhi kebutuhan pemilik. Berdasarkan pernyataan insinyur, diakui bahwa terjadi kesalahan pembenanan saat merencakan kontruksi kapal dibagian buritan, yaitu pada kontruksi *Helideck* yang mengakibatkan ruang apel (yang tepat berada dibawahnya) terisi oleh banyak kontruksi pilar. Kesalahan pembebanan yang dimaksud adalah beban maksimal lepas landas jenis Helikopter Sikorksy UH-60. Sedangkan pemilik (Polri) tidak mensyaratkan jenis helikopter UH-60, melainkan Dauphin AS365 N3. Pertimbangan yang muncul dari kondisi-kondisi di atas yaitu bagaimanakah kondisi teknis sebenarnya pada kontruksi Helideck tersebut dan konfigurasi pengurangan kontruksi pilar yang memenuhi persyaratan teknis BKI untuk menyangga beban Helideck tersebut. Berdasarkan pertimbangan di atas maka perlu dilakukan optimasi kontruksi pilar pada ruang apel dan Analisis tegangannya pada Helideck.

I.2. Perumusan Masalah

Sehubungan dengan masalah di atas, maka permasalahan yang dibahas dalam Tugas Akhir ini adalah,

- 1. Bagaimana konfigurasi Pilar penyangga Helideck yang optimal?
- 2. Bagaimana tegangan yang terjadi pada struktur geladak setelah dilakukan pengurangan modulus pilar?
- 3. Bagaimana pengaruh tegangan yang terjadi pada struktur Helideck tersebut.

I.3. Tujuan

Adapun tujuan dari penulisan Tugas Akhir ini adalah,

- 1. Mendapatkan konfigurasi pilar penyangga Helideck yang optimal.
- 2. Mengetahui tegangan yang terjadi pada struktur Helideck KP YUDHISTIRA,
- 3. Memahami karakteristik tegangan yang terjadi pada struktur Heli*Deck* yang dioptimasi.

I.4. Batasan Masalah

Batasan masalah pada penelitian ini adalah,

- 1. Standar dalam pengurangan ukuran mengacu pada Rule Biro Klasifikasi Indonesia
- 2. Pemodelan dibatasi dari Helideck dan Raised Deck
- 3. Analisis menggunakan metode elemen hingga dengan simulasi melalui *finite* element software
- 4. Perhitungan beban dilakukan pada kondisi *evenkeel* dan tidak memerhatikan kondisi *trim* kapal,
- 5. Perhitungan dilakukan pada kondisi sarat penuh
- 6. Variasi dilakukan pada kondisi pembebanan,
- 7. Analisis dilakukan pada keadaan kapal diam, sehingga beban gelombang diambaikan
- 8. Besar tegangan dibatasi tidak boleh melebihi tegangan Buckling dan tegangan luluh sesuai dengan persyaratan Biro Klasifikasi Indonesia.

I.5. Manfaat

Manfaat dari penulisan Tugas Akhir ini adalah,

- Sebagai pemenuh kewjiban SKS Sarjana Penulis dalam menempuh Pendidikan di Departemen Teknik Perkapalan FTK ITS
- 2. Sebagai penambah wawasan bagi penulis ataupun pembaca dalam lingkup penelitian bidang Kekuatan dan Konstruksi kapal, khususnya konstruksi *Helideck*
- Secara umum sebagai referensi bagi pengguna atau pembaca penelitian dalam lingkup bidang Teknologi Kelautan

I.6. Hipotesis

Variasi pembebanan dan kondisi pendaratan akan berpengaruh pada besar tegangan izin maksimal yang dapat dipikul oleh struktur.

Halaman ini sengaja dikosongkan

BAB II STUDI LITERATUR

II.1. Dasar Teori

Penelitian Tugas Akhir harus didasari pada teori-teori yang relevan demi menciptakan hasil yang logis dan tidak menyimpang dari tujuan utama penelitian. Dasar teori juga berperan sebagai dasaran berpikir dalam melakukan Analisis dan pemrosesan data yang terkait dalam penelitian Tugas Akhir ini.

II.1.1. Kapal Patroli

Kapal menurut peraturan PP. No 82 tahun 1999, yaitu : Kapal adalah kendaraan air dengan bentuk dan jenis apa pun yang digerakan dengan tenaga mekanik, tenaga mesin, atau tunda, termasuk kendaraan berdaya dukung dinamis, kendaraan dibawah permukaan air, serta alat apung dan bangunan terapung yang berpindah-pindah. Kapal patroli adalah kapal angkatan laut kecil, penjaga pantai atau kapal polisi, berukuran lebih kecil daripada korvet, umumnya terlibat dalam berbagai peran perlindungan perbatasan, termasuk anti-penyelundupan, antiteroris, anti-pembajakan, perikanan (GL, 2010).

II.1.2. Shipboard Heliport

Shipboard Heliport adalah area yang diperuntukan untuk pengoperasian helikopter yang berada pada haluan kapal atau buritan kapal atau struktur bangunan di atas Kapal.(Kemenhub, 2015). Final Approach And Take-Off Area (FATO) dapat bermacam-macam bentuk, sepanjang luasnya dapat menampung sebuah lingkaran yang mempunyai garis tengah minimal 1 (satu) kali panjang keseluruhan helikopter terbesar beserta rotornya yang akan dioperasikan pada Helideck (1D). Heliport harus memiliki daya dukung yang cukup menampung bagi helikopter performance class 1 pada saat melakukan rejected take-off dengan aman dan memiliki daya dukung yang cukup menampung beban statis bagi helikopter performance class 2 & 3. Shipboard Heliport wajib memiliki minimal 1 (satu) buah Touchdown And Lift-Off Area (TLOF) dimana TLOF tersebut dapat berhimpitan/menjadi satu dengan FATO. Daya dukung konstruksi TLOF harus mampu menampung beban dinamis helikopter sebesar 2.5 (dua koma lima) kali Maximum Take-Off Mass (MTOM) helikopter terbesar yang dilayani. Menurut pada konvensi IMO tahun 1999, fasilitas Heliport harus memerhatikan hubungan antara tiga

pembagian area yaitu zona pendaratan (Aiming Circle), zona bebas (Clear Zone), dan zona manuver (*Maneuvering Zone*) yang dapat dilihat pada gambar II.1.

Zona pendaratan helikopter berada di tengan zona bebas dengan diameter setengah dari diameter zona bebas. Permukaan harus anti slip agar memudahkan saat pendaratan helikopter. Zona bebas memiliki diameter tergantung dari area pendaratan yang tersedia atau harus lebih besar sama dengan panjang keseluruhan dari helikopter yang akan mendarat. Di daerah zona bebas tidak ada benda yang tingginya lebih dari 0.25 meter. Zona manuver merupakan daerah pendaratan yang luas dimana helikopter dapat melakukan manuver dengan diameter minimal 1.3 kali diameter zona bebas. Ketinggian benda daerah manuver berkisar 0.25-1.25 meter.



Gambar II. 1 Area Pendaratan pada Heliport, IMO 1999

II.1.3. Pembebanan Helideck

Helideck menerima beberapa gaya berbeda yang diambil sebagai pembebanan pada *Helideck*. Gaya-gaya tersebut adalah gaya yang disebabkan oleh pendaratan helikopter (*landing force*), beban angin yang disebabkan oleh perputaran baling-baling helikopter (*wind load*), dan lain-lain. Dalam perhitungan beban dibagi menjadi 4 kasus beban (LC) sesuai dengan kondisi pendaratanya (BKI, 2017).

1. LC 1

Kondisi dimana helikopter sudah mendarat diatas *Helideck*, dapat dihitung menggunakan persamaan II.1:

$$P = 0,5 x G(1+av)$$
 [kN] (II.1)

- a. P adalah gaya yang didistribusikan secara merata pada luas sentuh (f) seluas 30
 × 30 cm² untuk roda tunggal atau sesuai data yang diberikan pabrik helikopter. Untuk roda ganda atau kaki ditentukan secara tersendiri sesuai dengan ukuran yang diberikan
- b. Penambahan gaya sebesar 2.0 kN/m2 yang didistribusikan keseluruh area *helipad* untuk beban lingkungan.
- c. Berat Geladak (Me) dengan besar:

$$Me x (1 + av) [kN]$$
(II.2)

2. LC 2

Kondisi dimana helikopter sudah mendarat diatas *Helideck* yang memperhitungkan nilai gaya horizontal pada pengikat (lashing), dapat dihitung menggunakan persamaan II.3.,

$$P = 0.5 x G$$
 [kN] (II.3)

a. Gaya horizontal di daerah pengikat helikopter (lashing point)

$$H = 0.6 x(G + Me) + W$$
 [kN] (V_w =50 m/s) (II.4)

b. Gaya yang bekerja secara vertical (V)

$$\mathbf{V} = \mathbf{G} + \mathbf{M}\mathbf{e} \qquad [\mathbf{k}\mathbf{N}] \tag{II.5}$$

- c. Penambahan gaya sebesar 2.0 kN/m2 yang didistribusikan keseluruh area *helipad* untuk beban lingkungan.
- d. Perhitungan beban angin (W) sesuai dengan persamaan II.6 (BKI, 2018)

$$W = 0.5 \cdot \rho \cdot V_w^2 \cdot A \cdot 10^{-3}$$
 [kN], (A is *Deck* area in m²) (II.6)

3. LC 3

Gaya benturan pendaratan normal, dengan gaya berikut yang bekerja secara bersamaan.

a. Beban roda dan/atau beban kaki P pada 2 titik secara bersamaan, pada titik manapun

$$P = 0,75 G [kN]$$
 (II.7)

- b. Beban p = 0.5 kN/m2 terdistribusi secara merata.
- c. Berat geladak helikopter (Me).
- d. Beban angin sesuai dengan kecepatan angin yang dibolehkan untuk pengoperasian helikopter (vw), jika tidak ada data, vw = 25 m/det dapat digunakan.
- 4. LC 4

Kondisi darurat dalam pendaratan helikopter, dan dapat dihitung menggunakan persamaan II. 8

$$P = 1,25 G [kN]$$
 (II.8)

Dalam Analisis tugas akhir ini, kasus pembebanan yang diambil adalah yang terbesar dari LC1, LC2 dan LC 3. Pemilihan tersebut didasari karena *Heliport* tidak dirancang untuk menerima pendaratan darurat.

II.1.4. Pilar

Pilar adalah *vertical support member* pada sebuah struktur bangunan dan dapat dibuat sebagai sepotong kayu, beton atau baja, atau dibangun dari batu bata, balok dan sebagainya. Pilar memiliki fungsi sebagai pemikul beban atau penyalur beban tekan dari struktur yang dipikulnya menuju ke struktur yang ada di bawah pilar itu sendiri. Pilar pada kapal diaplikasikan sebagai pemikul beban geladak yang ada di atasnya. Pada umumnya, Pipa pada kapal baja berbentuk silindris (pipa) dengan diameter dan ketebalan tertentu. Beban yang dialami oleh pilar didominasi oleh beban vertikal.

Penggunaan kontruksi pilar pada kapal diatur dalam BKI sebagai penumpu dan penguat kontruksi geladak. Penentuan penggunaan pilar pada kapal pada umumnya dilihat dari dua

parameter yaitu tebal dindiing pilar (tw) dan diameter luar pilar (da). Ketebalan minimum dinding pipa dapat dilihat pada persamaan II.9 dan II.10

 $t_w = 4,5 + (0,015)da \text{ [mm]}$, (untuk da < 300 mm) (II.9)

$$t_w = (0,03) da [mm], (untuk da > 300 mm)$$
 (II.10)

Luas penampang minimum pilar secara langsung dipengaruhi oleh beberapa faktor yaitu beban yang dipikul oleh pilar itu sendiri (**Ps**) dan besarnya tegangan izin yang mampu dialami oleh pilar tersebut (σp). berdasarkan peraturan Biro Klasifikasi Indonesia dapat dilihat pada persamaan II.11

$$Areq = 10 \frac{Ps}{\sigma p} \qquad [cm^2] \qquad (II.11)$$

Pembebanan pada pilar dirumuskan oleh BKI dalam persamaan II.12

$$Ps = P x A + Pi \qquad [kN] \qquad (II.12)$$

II.1.5. Tegangan dan Regangan

Tegangan (stress) didefinisikan sebagai perbandingan antara gaya yang bekerja pada benda dengan luas penampang benda (Haryadi, 2008). Dalam konteks ini benda yang dimaksud adalah potongan sebuah material yang diasumsikan sebagai suatu balok, pipa atau potongan lain yang bentuknya lebih sederhana. Tegangan pada suatu material akan menyebabkan perubahan bentuk struktur material secara keseluruhan yang bisa disebut deformasi (regangan).

Regangan merupakan ukuran mengenai seberapa jauh batang tersebut berubah bentuk (Haryadi, 2008). Perubahan bentuk bergantung tidak hanya pada besar dan arah tegangan, namun juga oleh karakteristik material tersebut.



Gambar II. 2 Ilustasi tegangan dan regangan normal pada sebuah potongan material

Gambar II.2 Menjelaskan bagaimana sebuah potongan mengalami tegangan dan regangan normal. Dimana σ dinotasikan sebagai tegangan dan ε dinotasikan sebagai regangan pada batang. P adalah gaya yang bekerja, L sebagai panjang potongan dan A sebagai luas penampang melintang potongan.

II.1.6. Tegangan Von Misses

Tegangan Von Misses adalah kombinasi geometris dari semua jenis tegangan yaitu tegangan normal pada tiga sumbu dan tegangan geser yang bereaksi pada area tertentu. Tegangan Von Misses cocok digunakan untuk material yang bersifat ulet. Jika nilai Tegangan Von Misses pada suatu lokasi melampaui nilai *yield strength* sebuah material maka material tersebut akan meluluh pada lokasi tersebut. Apabila nilai tegangan Von Misses pada suatu titik melampaui nilai *ultimate strength* material, maka material tersebut akan pecah (Hoque, 2016).

Tegangan Von Misses σVM dinyatakan apda persamaan II.13

$$\sigma_{VM} = \sqrt{I_1^2 - 3I_2} \tag{II.13}$$

Dimana:

$$I_1 = \sigma_x + \sigma_y + \sigma_z \tag{II.14}$$

$$I_2 = \sigma_x \sigma_y + \sigma_y \sigma_z + \sigma_z \sigma_x - \tau_{yz}^2 - \tau_{xz}^2 - \tau_{xy}^2$$
(II.15)

II.1.7. Tegangan Izin Maksimum

Tegangan maksimum material pada dasarnya dibatasi oleh titik luluh dan titik pecah material itu sendiri. Namun pada praktisnya, terdapat beberapa faktor yang mungkin tidak terdefinisi sehingga diperlukan perhitungan batas tegangan tertentu yang bisa dianggap aman sekalipun sebuah struktur mengalami kondisi yang ekstrem. Berdasarkan Rules Biro Klasifkasi Indoneisa, tegangan izin sebuah material dirumuskan sebagai berikut,

$$\sigma \text{perm} = \frac{235}{\text{k x } \gamma \text{f}}$$
(II.16)

Dimana K adalah faktor material, dan γf ada faktor keamanan untuk tegangan struktur.

II.1.8. Tegangan Kompresi

Apabila sebuah batang ditarik dengan gaya P, maka tegangannya adalah tegangan tarik (*tensile stress*); apabila gayanya mempunyai arah sebaliknya, sehingga menyebabkan batang tersebut mengalami tekan, maka terjadi tegangan tekan (*compressive stress*). Karena tegangan ini mempunyai arah yang tegak lurus permukaan potongan, maka tegangan ini disebut tegangan

normal (normal stress). Jadi, tegangan normal dapat berupa tarik atau tekan. (Gere & Timoshenko, 1997).

Penjelasan di atas menyatakan bahwa tegangan kompresi adalah bagian dari tegangan normal, yang berarti tegangan kompresi dapat di formulasikan dengan persamaan sebagai berikut,

$$\sigma n = \frac{P}{A} \tag{II.17}$$

Dimana, (σ) adalah tegangan normal dalam satuan (N/mm²), P adalah besar gaya aksial dalam satuan Newton (N) dan A adalah luas penampang benda (mm²)

Pada gambar II.3 diilustrasikan sebuah silindris pejal dengan luas penampanng A diberi gaya aksial berlawanan yang arahnya ke pusat batang. Dalam kondisi ini, batang tersebut mengalami tegangan kompresi, yang diformulasikan oleh persamaan II.17.



Gambar II. 3 Ilustrasi Tegangan Normal pada Batang

II.1.9. Tegangan Kompresi Izin

Tegangan Kompresi Izin adalah besar tegangan tekan maksimum yang jika terjadi pada suatu struktur maka struktur tersebut masih aman dan kuat untuk mempertahankan kondisinya. Tegangan kompresi izin dalam hal ini diatur dalam Rules Biro Klasifikasi Indonesia dengan persamaan sebagai berikut,

$$\sigma \mathbf{p} = \frac{\mathbf{K} \cdot \mathbf{R} \mathbf{e} \mathbf{H}}{\mathbf{S}}$$
(II.18)

Dimana,

σp = permissible compressive stress (N/mm²)
K = Faktor reduksi
Reh = Batas atas tegangan luluh (N/mm²)
S = Faktor keamanan = 2,00 (pada umumnya)

Persamaan II.18 memformulasikan besar tegangan kompresi izin sebuah struktur dipengaruhi oleh faktor kemanan yang besarnya ditentukan oleh Biro Klasifikasi Indonesia.

Nilai dari persamaan ini secara spesifik dapat dijadikan sebuah acuan untuk menerima atau menolak sebuah desain struktur terhadap.

II.1.10. Bukling Stress

Buckling stress atau Tegangan Tekuk adalah ketidakstabilan yang mengarah ke modus kegagalan. Tegangan tekuk terjadi pada struktur yang mengalami gaya kompresi yang searah dengan kekuatan memanjangnya. *Buckling stress* pada dasarnya mengakibatkan deformasi geometris terhadap suatu kontrkusi. Besar gaya yang dapat mengakibatkan Buckling dapat diprediksi dengan persamaan Euler, pada persamaan (II.19)

$$P_{cr} = \frac{\pi^2 EI}{L^2}$$
(II.19)

Dimana P_{cr} adalah besar beban kritis yang dimaksud sebagai penyebab Bukcling pada struktur. E adalah modulus elastsitas, I adalah momen Inersia dan L adalah panjang struktur (searah dengan gaya komrpesi). Kasus *buckling* pada kapal biasanya ditemui pada kontruksi pilar.

II.1.11. Metode Elemen Hingga (MEH)

Metode Elemen Hingga (MEH) merupakan prosedur numerik untuk menyelesaikan permasalahan fisik yang diatur dengan persamaan diferensial. (Prasetyo, 2010). Metode ini merupakan salah satu metode populer dalam penyelesaian masalah-masalah di bidang teknik dan konstruksi. Secara garis besar, Metode elemen hingga diaplikasikan untuk analisis kekuatan suatu material perbagian secara merinci. Dengan ini, para peneliti dapat lebih mudah mengidentifikasi besar tegangan pada suatu struktur dengan lebih spesifik.

Karakterisrik MEH yang membedakan dengan prosedur numerik yang lain adalah:

- a) MEH menggunakan penyelesaian integral untuk menghasilkan sistem persamaan aljabar.
- b) MEH menggunakan fungsi-fungsi kontinyu sebagian untuk mendeteksi kuantitas atau beberapa kuantitas yang tidak diketahui

Menurut Hoque (2016). Analisis elemen hingga dapat dilakukan oleh *software* melalui tiga tahapan utama, yaitu *pre-processor*, *solver* dan *post-processor*. Dimana tahap *pre-processor* meliputi penentuan material, pemodelan, pengaturan geometri, pengaturan *meshing*, dan penentuan kondisi batas. Penentuan material dilakukan untuk mengatur karakteristik entitas yang akan diAnalisis. Pemodelan dilakukan untuk menentukan model representatif yang akan

Analisis. Model perlu dibuat semirip mungkin dengan aslinya agar luaran Analisis yang dihasilkan semakin akurat. Pengaturan geomteri meliputi pengecekan model, sambungan pada komponen-komponen model, jenis geomteri (*surface* dan *solid*). *Meshing* pada hal ini adalah membagi atau mendiskritkan suatu model menjadi beberapa elemen hingga jumlah tertentu. Pengaturan *meshing* secara umum meliputi pengaturan ukuran, metode diskritasi bentuk elemen dan penentuan karakter elemen. Pengaturan elemen yang tepat dapat memeberikan hasil pendekatan yang lebih akurat dan lebih baik. Kondisi batas secara garis besar adalah penentuan batsan-batasan yang akan diAnalisis oleh *solver*. Penentuan kondisi batas meliputi letak dan jenis tumpuan, jenis, titik dan arah gaya luar yang bekerja.

Tahap selanjutnya adalah proses *Solver*. Pada tahap ini berlangsung perhitungan penyelesaian melalui persamaan-persamaan elemen hingga. Proses ini bertujuan untuk mendefinisikan nilai nilai pada tiap elemen atau *nodal*.(Hoque, 2016). Hasil penyelesaian bergantung pada permasalahan dan kondisi batas yang ditentukan pada kondisi sebelumnya.

Tahap akhir adalah penyajian hasil Analisis dalam bentuk citra atau visualisasi nilainilai yang didefiniskan di tahap sebelumnya oleh *solver*. Tahap ini disebut dengan *postprocessor*.

II.1.12. Optimasi

Optimasi adalah proses memaksimalkan atau meminimalkan fungsi tujuan yang diinginkan sambil memenuhi kendala yang ada. Sampai saat ini, optimasi telah digunakan lebih banyak sebagai desain atau bantuan keputusan, bukan untuk pembuatan konsep atau desain rinci. (Belegundu & Chandrupalta, 2011). Optimasi adalah tindakan memperoleh hasil terbaik dalam kondisi tertentu. Dalam desain, konstruksi, dan sistem pemeliharaan teknik apa pun, insinyur harus mengambil banyak keputusan teknologi dan manajerial pada beberapa tahap. Tujuan akhir dari semua keputusan tersebut adalah untuk meminimalkan upaya yang diperlukan atau untuk memaksimalkan manfaat yang diinginkan. (Rao, 2009) Masalah optimasi struktural selalu ada beberapa batasan yang tidak memungkinkan penurunan berat lebih lanjut, seperti nilai tegangan harus di bawah level tertentu atau defleksi maksimum harus di bawah nilai tertentu. (Ekren, 2008).

Setiap sistem atau komponen teknik ditentukan oleh sejumlah kuantitas yang beberapa di antaranya dipandang sebagai variabel selama proses desain. Secara umum, jumlah tertentu biasanya ditetapkan pada awal dan ini disebut parameter yang 'ditugaskan sebelumnya'.
II.1.13. Batasan, Fungsi Objektif dan Klasifikasi Masalah Optimasi

Setiap sistem atau komponen teknik ditentukan oleh sejumlah kuantitas yang beberapa di antaranya dipandang sebagai variabel selama proses desain. Secara umum, jumlah tertentu biasanya ditetapkan pada awal dan ini disebut parameter yang 'ditugaskan sebelumnya'. Dalam banyak masalah praktis, variabel desain tidak dapat dipilih secara sewenang-wenang; melainkan, mereka harus memenuhi persyaratan fungsional dan persyaratan tertentu. Pembatasan yang harus dipenuhi untuk menghasilkan desain yang dapat diterima secara kolektif disebut kendala desain atau *design constraint*. Kendala yang mewakili keterbatasan periilaku atau kinerja sistem disebut periilaku atau kendala fungsional (*functional constraint*). Kendala yang mewakili keterbatasan fisik pada variabel desain, seperti ketersediaan, keterkaitan, dan kemampuan pengangkutan, dikenal sebagai batasan geometris. (Rao, 2009)

Prosedur desain konvensional bertujuan untuk menemukan desain yang dapat diterima atau memadai yang hanya memenuhi persyaratan fungsional dan persyaratan lain dari masalah tersebut. Secara umum, akan ada lebih dari satu desain yang dapat diterima, dan tujuan optimasi adalah memilih yang terbaik dari banyak desain yang dapat diterima yang tersedia. Jadi kriteria harus dipilih untuk membandingkan berbagai desain alternatif yang dapat diterima dan untuk memilih yang terbaik. Kriteria sehubungan dengan mana desain dioptimalkan, ketika dinyatakan sebagai fungsi dari variabel desain, dikenal sebagai kriteria atau prestasi atau fungsi tujuan *(Objective Function)*. Dalam keteknikan struktur konstruksi, tujuannya adalah meminimalisasi biaya, berat dan memaksimalkan efisensi mekanik. (Rao, 2009)

Masalah-masalah optimasi klasifikaskan dalam beberapa kategori bergantung dari aspek yang ditinjau, dalam penelitian ini peninjauan dilakukan berdasarkan,

- 1. Nilai yang diizinkan dari variabel desain
- 2. Banyaknya fungsi objektif

II.2. Tinjauan Pustaka

Tinjauan pustaka diperlukan dalam penulisan Tugas Akhir sebagai referensi penelitian. Tinjauan pustaka ini dijadikan sebagai bahan pertimbangan penulis dalam mengolah data, mengaplikasikan dasar teori serta memperkuat hipotesis dengan tujuan akhir untuk menghasilkan simpulan penelitian yang relevan dan logis.

II.2.1. Kapal Patroli (KP) Yudistira 8003

KP. Yudhistira adalah sebuah kapal patroli *class* A2 yang dimiliki oleh Kepolisian Republik Indonesia (lihat Gambar II.3). Kapal ini didesain memiliki dimensi sebagai berikut:

Loa	= 73	m,
Lpp	= 68	m,
T (desain)	= 3	m,
D	= 5.5	m,
В	= 11.35	m,
V _{maks}	= 18	kn,
Crew	= 68	persons.

KP. Yudistira memiliki fasilitas *Heliport* yang didedikasikan untuk helikopter jenis UH-60L (Sikorsy) dengan beban take-off maksimum seberat 10.7 ton. Material utama KP. Yudistira yaitu baja jenis AH-36 untuk lambung dan geladak menerus, dan aluminium untuk bangunan atasnya. KP. Yudisitra diregistrasikan di Biro Klasifikasi Indonesia (BKI). . Kapal tersebut dilengkapi dengan senjata meriam tembak pada bagian haluan, fasilitas pendaratan helikopter dan area apel pada bagian haluan yang cukup untuk menampung sedikitnya 68 personel kepolisian. Rencana umum KP. Yudistira dapat dilihat pada Gambar II.4



Gambar II. 4 KP YUDISTIRA 8003

Pada Gambar II.4 terlihat bahwa KP. Yudistira 8003 ketika sedang dibangun dan siap diluncurkan di salah satu galangan swasta di Jakarta. Kapal tersebut terdiri memiliki *Raised Deck* yang menerus secara penuh dari buritan hingga haluan. *Raised Deck* bagian belakang berfungsi sebagai tempat pendaratan Helikopter, dan bagian tengah digunakan sebagai ruang akomodasi, bagian haluan digunakan sebagai tempat peralatan jangkar dan tambat serta senjata. KP. Yudistira 8003 dibangun dengan campuran material Baja dan Aluminium. Material baja digunakan pada bagian lambung utama hingga *Raised Deck*. Lambung utama mencakup pelat lunas, linggih haluan, gading-gading utama, struktur penumpu, pelat geladak, sekat-sekat dan struktur pendukung lainnya. Sedangkan penggunaan aluminiu terdapat pada bagian bangunan

atas, tepatnya segala struktur di atas *Raised Deck* seperti rumah kemudi, anjungan, dan geladak atas atau *Top Deck*. Perbedaan penggunaan material baja dan aluminium dapat dilihat pada gambar II.4 yang ditunjukan oleh perbedaan warna cat permukaan. Warna abu-abu menunjukan struktur lambung utama, warna merah menunjukan struktur lambung utama yang tercelup di bawah permukaan air. Warna cat putih menunjukan bagian kapal yang menggunakan material utama aluminium. Baja yang digunakan pada KP. Yudistira 8003 adalah jenis baja *High Tensile*. Dengan kode baja A131 AH 36. Ini menunjukan bahwa kekuatan baja kapal itu memilik perbedaan karakteristik dibanding baja kapal pada umumnya.



(sumber: PT. xxx)

Gambar II. 5 Rencana Umum KP Yudistira 8003

Pada Gambar II. 5 terlihat bahwa KP Yudistira 8003 adalah Kapal Patroli *Twin Screw* dengan dua mesin induk yang berada 12 s.d 18 meter dari poros belakang kemudi. *Helideck* terletak di *Raised Deck* memanjang sejauh 11,4 meter dari poros kemudi belakang. KP. Yudistira 8003 mempunyai dua buah perahu karet yang diletakan satu geladak dengan helikopter pada sisi *portside* dan sisi *starboardside* kapal. Daerah *midship* kapal pada *Raised Deck* diisi penuh oleh ruang-ruang akomodasi bagi para personel pasukan. Sedangkan pada bagian main *Deck* sebagian diisi sebagai ruang akomodasi pasukan, sedangkan bagian lainnya digunaka sebagai ruang kendali atau ruang monitor komponen kapal

II.2.2. Helikopter Dauphin AS365 – Kepolisian Republik Indonesia

Dauphin AS365 N3 merupakan salah satu jenis helikopter yang dimiliki oleh Kepolisian Indonesia. Dauphin AS365 N3 dibuat oleh Airbus, salah satu produsen helikopter asal Prancis dengan misi utama sebagai helikopter *Search and Rescue* (SAR). Secara teknis Dauphin tergolong helikopter angkut sedang *multirole* yang punya angkut maksimum 4.300 kg. Untuk menunjang berbagai misi, Dauphin dapat membawa maksimum beban tambahan internal hingga 1.345 kg. Namun bila harus membawa muatan, bisa dilakukan dengan *sling*(sejenis tali pengikat) hingga bobot 1.600 kg. Kecepatan maksimum Dauphin 269 km per jam. Sementara jarak jangkau maksimum Dauphin hingga radius 792 km. Dalam menjalankan misi SAR di lautan, helikopter dapat mengudara sampai 4 jam. Secara global, helikopter Dauphin AS365 N3 saat ini digunakan oleh lebih dari 60 negara dengan 200 lebih jumlah operator.



(sumber : POLAIRUD Metro) Gambar II. 6 Dauphin AS365

Gambar II.6 menampilkan salah satu Helikopter Dauphin AS365 N3 milik Kepolisian Republik Indonesia. Saat ini Kepolisian Indonesia telah memiliki tiga buah jenis ini dan telah melalui berbagai macam misi seperti,

- 1. Operasi Kepolisian Puri Agung I Polda Bali,
- 2. Operasi Kepolisian Bunaken Samprat I & II di Polda Sulut,
- 3. Operasi Kepolisian Illegal Logging Polda Kaltim
- 4. Operasi Kepolisian Hutan Lestari 2010 di Polda Papua,
- 5. Lat IMAR Bersinar Polda Sumut,
- 6. LATMA Indonesia Philipina (MARLEX) di Polda Sulut,

Selain digunakan oleh Kepolisian Republik Indonesia Helikopter Dauphin AS365 N3 juga digunakan institusi lain di dalam negeri maupun dalam negeri yaitu seperti

- 1. BASARNAS (Badan SAR Nasional)
- 2. Lithuanian Air Force (Angkatan Laut Negara Lithuania)
- 3. United States Coast Guard USCG (Penjaga Pantai Amerika Serikat)

Saat ini, Helikopter Dauphin AS365 N3 sudah bisa diproduksi oleh perusahaan manufatkur dirgantara domestic, yaitu PT. Dirgantara Indonesia atau lebih sering disebut PTDI. BASARNAS adalah satu pengguna produk Dauphin AS365 N3.



(sumber : Airbus)

Gambar II. 7 Spesifikasi Helikopter Dauphin AS 365N3

Pada Gambar II.7 terlihat spesifikasi geometri Helikopter Dauphin AS365N3. Dauphin AS 365 N3 memiliki dimensi panjang tubuh 11,63 meter, lebar tubuh maksimum 3,25 meter, dengan diameter rotor maksimum 11,94 meter. Panjang keseluruhan termasuk rotor 13,73 meter, dengan jarak antar roda utama dengan roda depan sejauh 3,64 meter dan jarak melintang

antar roda utama sebesar 1,90 meter. Spesifikasi lebih lengkap mengenai AS 365 N3 dapat dilihat dibawah ini:

At a glance	
Max weight	: 9,480 lbs.
Capacity	: 1/2pilot(s) + 11 passengers
Powerplant	: 2 Turbomeca Arriel 2C
Fast cruise speed	: 145 kts.
General data	
Empty weight of standard aircraft	: 5,315 lbs.
Maximum <i>take off</i> weight	: 9,480 lbs.
Useful load	: 4,165 lbs.
Usable fuel capacity (standard tank)	: 300 gal.
Powerplant	: 2 Turbomeca Arriel 2C
Cabin volume	: 180.10 (cu.ft.)
Baggage compartment volume	: 38.8 (cu.ft.)
Standard seating capacity	: 1+12 or 2+11
External dimensions	
Overall length with blade in front	: 42.65 ft
Minimum width with all blades	: 39.17 ft

II.2.3. Konstruksi Shipboard Heliport

Berdasarkan *rules* yang diterbitkan oleh Biro Klasifikasi Indonesia, *Heliport* kategorikan sebagai kontruksi geladak pada sebuah kapal. Perhitungan kontruksi geladak menurut BKI harus mengaci pada hal berikut (BKI Vol.II Sek.7) :

- 1. Zona lepas landas / pendaratan didasarkan pada tipe helikopter terbesar yang diharapkan akan memakai geladak helikopter.
- Untuk perhitungan ukuran konstruksi, beban lain (muatan, salju/es, dll) harus diperhitungkan secara bersamaan atau secara terpisah, tergantung pada kondisi operasi yang diharapkan. Bila kondisi ini tidak diketahui, data yang ada pada butir
 dibawah ini dapat dijadikan dasar.
- Ketentuan berikut pada dasarnya berlaku untuk zona lepas landas / zona pendaratan pada geladak pendaratan khusus yang ditumpu pilar atau pada geladak bangunan atas dan rumah geladak.

Dari tiga poin di atas dapat disimpulkan bahwa sebuah geladak helikopter harus dihitung berdasarkan berat helikopter terbesar yang direncanakan, pembebanan dihitungkan dalam berbagai kondisi yang direncanakan dan mungkin terjadi serta daerah pendaratan khusus harus ditumpu oleh pilar atau pada geladak bangunan atas dan rumah geladak.

HELI-DECK



(sumber: PT. xxx) Gambar II. 8 Konstruksi *Helideck* KP Yudistira

Gambar II.7 menampilkan desain konstruksi struktur *Helideck* KP. Yudistira 8003 yang terdiri dari pelat geladak helikopter, *girder* geladak, balok geladak helikopter, balok besar geladak, struktur pendukung lain serta area pendaratan helikopter.



Gambar II. 9 After Construction KP Yudistira 8003

Gambar II.8 menampilkan desain konstruksi struktur buritan KP. Yudistira 8003 secara keseluruhan yang terdiri dari konstruksi geladak helikopter, geladak utama, konstruksi alas sekat-sekat melintang, sekat-sekat memanjang, sekat akhir buritan, konstruksi pilar dan konstruksi sisi kapal.

II.2.4. Kekuatan Konstruksi

Penelitian mengenai kekuatan konstruksi telah dilakukan oleh berbagai pihak dengan topik-topik masalahnya sendiri. Penelitian-penelitian tersebut perlu dipelajari guna mempermudah penulis untuk mengembangkan topik penelitiannya agar lebih relevan. Secara konseptual, penelitian Analisis kekuatan suatu konstruksi dapat disusun seperti penelitan-penelitian tersebut.

1. Analisis Kekuatan Struktur *Helideck* pada *Kapal Landing Ship Tank* (LPT) KRI. Teluk Bintuni 7000 DWT dengan Menggunakan Metode Elemen Hingga

Penelitian secara umum berisi tentang Analisis tegangan pada geladak helikopter KRI Teluk Bintuni 7000 DWT dengan metode elemen hingga menggunakan *Software* Msc. Patran. Skenario pembebanan dilakukan dengan menggunakan dua buah Helikopter Airbus H225M dan Airbus 565 MBE dengan konfigurasi pembebanan statis, kondisi pendaratan dan kondisi pendaratan darurat. Batas tegangan maksimum pada penelitian ini mengacu pada *rules* Lloyd's Register yaitu sebesar 175 N/mm². Hasil penelitian menyimpulkan bahwa *Helideck* KRI Teluk Bintuni mengalami *tegangan* Von Misses maksimum sebesar 130 N/mm² pada konfigurasi pembebanan terbesar, maka struktur *Helideck* KRI Teluk Bintuni dinyatakan kuat dan aman (mengacu pada standar Lloyd's Register). (Hidayatolloh, 2017)

2. Analisis Kekuatan Struktur Helideck pada Kapal Patroli Lepas Pantai

Penelitian ini berisi tentang Analisis kekuatan *Helideck* pada kapal patroli lepas pantai Bakamla 101 milik Badan Keamanan Laut Republik Indonesia (BAKAMLA RI) dengan metode elemen hingga menggunakan *Software* ANSYS. Penelitian dilakukan untuk mengetahui tegangan yang terjadi pada *Helideck* ketika diberi beban kerja helikopter. Pembebanan yang dikonfigurasikan pada Analisis mengacu pada beban helikopter Airbus H175 dengan berat total 7,8 ton dan variasi dilakukan pada titik *landing* pada kondisi pendaratan darurat Helikopter. Batas tegangan pada penelitian ini mengacu pada *rules* Biro Klasifikasi Indonesia dan memperhatikan faktor keamanan struktur. Penelitian ini menyimpulkan bahwa *Helideck* kapal Bakamla 101 mampu untuk menunjang pendaratan helikopter dalam keadaan pendaratan darurat sekalipun dengan besar tegangan 223 MPa dan kondisi yang paling optimum untuk

pendaratan yaitu pada kondisi ketika *landing* dilakukan dengan semua roda masuk dalam area *helipad*. (Refdi, 2018)

 Analisis Tegangan pada Geladak Penumpang Akibat Modifikasi Kapal Penumpang Menjadi Kapal Penumpang Kendaraan.

Penelitian ini mengAnalisis kekuatan sebuah geladak penumpang yang modifikasi menjadi geladak kendaraan akibat perubahan muatan. Analisis dilakukan menggunakan metode elemen hingga dengan bantuan *finite element software*. Pembenanan dilakukan dengan menggunakan tiga jenis beban kendaraan (sepeda motor, mobil dan truk) dengan tiga konfigurasi susunan beban kendaraan secara memanjang. Hasil Analisis menunjukan bahwa nilai tegangan maksimum lebih kecil daripada tegangan ijin klas Biro Klasifikasi Indonesia (BKI) sebesar 175 N/mm² dan kekuatan luluh atau yield strength material 235 sebesar N/mm². Sehingga disimpulkan bahwastruktur geladak penumpang mampu menerima pembebanan kendaraan sesuai dengan ketiga konfigurasi susunan kendaraan (Haryanto et al, 2017).

 Analisis Kekuatan Struktur Tank *Deck* Pada Kapal (LPT) *Landing* Ship Tank KRI.Teluk Bintuni 7000 DWT Menggunakan Metode Elemen Hingga

Penelitian ini mengAnalisis kekuatan struktur geladak pengangkut tank pada kapal KRI Teluk Bintuni dengan metode elemen hingga menggunakan *software* NASTRAN-PATRAN. Pembebanan pada geladak tank terdiri dari beban konstruksi di atasnya (geladak kendaraan, geladak penumpang dan geladak bangunan atas), beban hidrostatis dan beban muatan berupa dua unit tank Panzer 2A VBL dan dua belas unit tank Leopard. Analisis memperhatikan kondisi *sagging* dan *hogging*. Hasil yang diperoleh dari penelitian ini menyimpulkan bahwa tegangan Von Misses terbesar pada keseluruhan ring konstruksi terjadi pada Loading Condition 1, yaitu 174 N/mm2. Tegangan maksimal tersebut masih berada dibawah σ_{ijin} sebesar 175 N/mm2, oleh karna itu dapat dikatakan struktur konstruksi tank *Deck* kapal LPT KRI.Teluk Bintuni berada pada kondisi aman. (Nurayoga, 2016)

 Analisis Kekuatan Konstruksi Sekat Melintang Kapal Tanker dengan Metode Elemen Hingga

Pada penelitian ini dilakukan analisis kekuatan kontruksi sekat melintang ruang muat sebuah kapal tanker dengan metode elemen hingga.

Penelitian ini dilakukan berdasarkan pengonversian kontruksi sekat bergelombang menjadi sekat melintang berpenegar yang didesain dengan modulus serupa. Variasi diaplikasikan pada sudut untuk sekat bergelombang dan variasi penambahan penumpu horizontal pada sekat berpenegar. Dari hasil analisis didapatkan bahwa sekat bergelombang mempunyai kekuatan lebih besar serta berat konstruksi yang lebih ringan daripada sekat melintang berpenegar. Tegangan terkecil terjadi pada sekat bergelombang dengan sudut 45° yaitu sebesar 76.6 N/mm² dan tegangan terbesar pada trasekat melintang berpenegar tanpa penumpu yaitu 145 N/mm² (Ardianus et al, 2017)

II.2.5. Baja AH-36

Penggunaan baja dalam industri dan pembangunan kapal merupakan hal yang umum. Baja dikelasifikasikan dalam berbagai macam jenis, menurut kandungan, serta sifat-sifat mekanisnya. Salah satunya yaitu Baja *High Steel Low Alloy* (HSLA). Baja HSLA (High Steel Low Alloy) adalah jenis baja paduan rendah yang memiliki kekuatan tinggi dan mudah untuk dibentuk dan biasanya digunakan pada kapal. Baja HSLA ini juga memiliki unsur-unsur paduan yang konsentrasinya hanya sebesar 0.1%. dan tembaga, nikel, niobium, nitrogen, vanadium, kromium, molibdenum, titanium, kaLPium, unsur tanah jarang, atau zirconium. Secara umum, karakteristik dari baja HSLA ini adalah sebagai berikut:

- 1. Mempunyai keuletan dan juga kekuatan yang tinggi daripada baja biasanya
- 2. Mempunyai struktur mikro ferit sebagai fasa penyusun utamanya
- 3. Mempunyai ketahanan terhadap patah getas
- 4. Mempunyai kekuatan luluh sekitar >250 Mpa
- 5. Mengandung kadar karbon yang rendah sekitar <0.2% yang mana baik untuk sifat mampu las dan juga mudah dibentuk.

Sifat mekanis baja ASTM 131, AH 36 :

: 7,8	Ton/m	3
: 490 - 620	MPa	
: 350	MPa	
: 200	GPa	
: 160	Gpa	
: 0.29		
: 80.0	Gpa	
: 19/22	%	in 200/50 mm
	: 7,8 : 490 - 620 : 350 : 200 : 160 : 0.29 : 80.0 : 19/22	: 7,8 Ton/m : 490 - 620 MPa : 350 MPa : 200 GPa : 160 Gpa : 0.29 : 80.0 Gpa : 19/22 %

Halaman ini sengaja dikosongkan

Halaman ini sengaja dikosongkan

BAB III METODOLOGI

III.1. Bagan Alir

Bagan alir dalam metodologi penelitian ini berisika penggambaran secara umum proses pengerjaan penilitan. Penelitian dimulai dengan studi literatur mengenai ilmu dan teknologi terkait konstruksi, kekuatan dan *Helideck*. Pengumpulan data yang menyangkut kapal, material dan helikopter. Pengolahan data berupa perhitungan data mentah menjadi parameter-parameter penelitian. Analisis hasil dilakukan untuk mencari luaran pra-optimasi. Jika luaran yang diperoleh sesuai yang diharapkan, maka data dapat diproses lebih lanjut untuk dioptimasi. Pada akhirnya hasil optimasi akan diuji terhadap aturan klas lalu disimpulkan kemudian. Untuk lebih jelasnya dapat dilihat pada diagram alir berikut,





Gambar III. 1 Diagram Alir Pengerjaan Tugas Akhir

Metodologi pada penelitian ini berisikan tahap-tahap yang dilakukan dalam pengerjaan Tugas Akhir. Pemilihan metode didasari pada kaidah-kaidah penelitian ilmiah, standar prosedur yang ditetapkan oleh institusi keilmuan, referensi ilmiah serta hasil literasi penulis dalam memilih metodologi yang relevan, logis dan sesuai dengan kesanggupan penulis. Dalam hal ini metodologi pengerjaan tugas akhir terdiri dari:

- 1. Studi Literatur
- 2. Pengumpulan Data
- 3. Perhitungan kondisi beban dan penentuan variasi
- 4. Penentuan Kondisi Batas
- 5. Pemodelan Konstruksi Existing
- 6. Analisis konstruksi existing
- 7. Pemodelan konstruksi optimasi
- 8. Analisis konstruksi optimasi
- 9. Pembahasan dan penarikan kesimpulan
- 10. Penyusunan Laporan Ilmiah

III.1.1.Studi Literatur

Penyusunan kerangka berpikir dalam meneliti suatu masalah perlu didasari pada studistudi sebelumnya agar penelitian tidak menyimpang dari kaidah-kaidah keilmiahan, serta fokus untuk memaksimalkan pemahaman terhadap topik yang tercakup dalam penelitian itu sendiri, oleh karena itu diperlukan studi literatur sebagai awal penysunan kerangka berpikir yang relevan. Studi Literatur berisikan teori-teori yang berkaitan dengan judul Tugas Akhir. Selain itu, studi literatur juga berisikan berbagai macam tinjauan hasil penelitian dengan tema dan topik sejenis. Teori-teori beserta pustaka-pustaka ini nantinya akan dijadikan dasaran berpikir dalam mengAnalisis, memproses, mengAnalisis dan menyimpulkan masalah yang terjadi pada Tugas Akhir ini. Studi literatur terdiri dari

1. Dasar Teori

Dasar Teori adalah teori-teori dasar yang mendefinisikan suatu masalah atau hal-hal yang terkait dengan penelitian ini. Dasar teori didapatkan dari literasi pada buku-buku Teknik dan Keilmuan fisika, situs-situs keilmuan di internet, serta peraturan-peraturan klas Biro Klasifikasi Indonesia, dan DNV.

2. Tinjauan Pustaka:

Tinjauan pustaka dilakukan untuk memahami pengaplikasian dasar-dasar teori pada penelitian yang telah dilakukan sebelumnya. Tinjauan pustaka adalah meninjau penelitian yang ada, dan merelevansikannya kepada ide penelitian yang akan dilakukan oleh penulis dalam pengerjaan Tugas Akhir. Peninauan dilakukan pada jurnal-jurnal kelimuan terkait, skripsi, tugas akhir, thesis ataupun disertasi yang telah terbit. Selain itu, tinjauan pustaka juga dilakukan untuk mengidentifikasi objek-objek yang akan diolah dalam penelitian ini. Objek yang dimaksud meliputi karakteristik objek kapal, helikopter dan material kapal.

III.2. Pengumpulan Data

Pada tahap ini dilakukan proses pengumpulan data-data tekait dengan Tugas Akhir yang terdiri dari Ukuran Utama Kapal KP Yudistira 8003, Rencana Umum, *Helideck Construction Drawing, After Construction Drawing dan* Spesifikasi Helikopter. Data tersebut didapatkan untuk diolah dalam tahap selanjutnya.

III.2.1. Ukuran Utama Kapal

Kapal yang diAnalisis pada penelitian Tugas Akhir ini adalah KP. Yudistira 8003 milik Kepolisian Republik Indonesia. Data kapal didapat dari salah satu galangan kapal swasta dalam negeri. Kapal Yudistira 8003 memiliki ukuran sebagai berikut,

1.	Length Overall	(LoA)	= 73	m,
2.	Length beetwen Perpendicular	(Lpp)	= 68	m,
3.	Sarat (moudled)	(T)	= 3	m,
4.	Tinggi (moudled)	(D)	= 5.5	m,
5.	Lebar (moudled)	(B)	= 11.3	5m,
6.	Kecepatan Dinas	(V_s)	= 18	kn,
7.	Kru dinas		= 68	persons.

III.2.2. Rencana Umum

Rencana Umum KP Yudistira 8003 menampilkan desain KP Yudistira secara keseluruhan termasuk bagian lambung secara keseluruhan, tampak samping kapal secara utuh, tampak atas, *superstructure*, rumah geladak dan kompartemen-kompartemen lain yang terpasang pada kapal. Pada Gambar III.2 terlihat juga bagian *Helideck* yang akan dianalisis, dimensi *Helideck* dan struktur lain yang terkait dengan *Helideck*. Struktur lain yang dimaksud adalah *raised Deck* sekoci, dan geladak utama yang terdapat tepat di bawah *helideck*.



(sumber : PT. xxx) Gambar III. 2 Rencana Umum KP Yudistira 8003

III.2.3. Construction Profile

Construction Profile adalah data gambar yang menampilkan keseluruhan konstruksi kapal KP Yudistira 8003. Dari data *Construction Profile* dapat dilihat sistem konstruksi kapal, pada bagian lambung, geladak utama, sisi, dan bangunan atas. Lengkap jarak gading-gading utama, sekat-sekat yang terdapat pada kapal. *Construction profile* juga menampilkan konfigurasi atau susunan elemen konstruksi memanjang kapal.



(sumber : PT. xxx)

Gambar III. 3 Construction Profile KP Yudistira 8003

Pada Gambar III.3 terlihat bagian konstruksi *Helideck* pada area buritan kapal KP. Yudistira 8003 yang meliputi konfigurasi balok-balok geladak, konfigurasi pilar pada bagian *Center Line* dan *girder* yang menumpu bagian kontruksi serta bagian-bagian lain yang berhubungan dengan *Helideck*.

III.2.4. Helideck Construction Drawing

Helideck Construction Drawing adalah gambar rinci yang menampilkan rancangan konstruksi *Helideck* KP. Yuidstira 8003. Gambar III. 4 menampilkan konfigurasi *Helideck* secara spesifik. Area *Helideck* terbentang sepanjang dua puluh dua jarak gading dari sekat belakang kapal dengan area landas sepanjang dua puluh jarak gading (sekitar 12 meter) dan lebar sekitar 10 meter. *Helideck* ditumpu oleh lima buah *girder* dari profil jenis T berukuran 450 mm x 10 mm (*web*) dan 150 mm x 12 mm untuk ukuran *face*. Balok besar *Helideck* berukuran yang sama dengan *girder*, dipasang pada nomor gading 0, 3, 5, 7, 10, 13, 15, 17 dan 20. Balok utama merupakan profil T dengan ukuran 200 mm x 10 mm (*web*) dan 150 mm x 12 mm (*face*).



(sumber : PT. xxx) Gambar III. 4 *Helideck Construction* KP Yudistira 8003

III.2.5. After Contruction Drawing

After Contruction Drawing adalah data gambar yang menampilkan keseluruhan konstruksi pada buritan kapal KP Yudistira 8003. Dari data After Contruction Drawing dapat dilihat sistem konstruksi pada buritan kapal, khususnya di bagian Helideck, geladak utama, sisi, dan bangunan atas. Lengkap jarak gading-gading utama, sekat-sekat yang terdapat pada kapal. After Contruction Drawing juga menampilkan konfigurasi atau susunan elemen konstruksi memanjang kapal. Pada Gambar III. 5 terlihat penampang melintang kapal pada nomor gading 0, 1, 7, 10, 11 dan Stern Plate atau pelat buritan. Konfigurasi pilar pada Centre Line terletak pada gading 0, 3, 7, 10, dan 13.



Gambar III. 5 After Construction KP Yudistira 8003

Berdasarkan data-data di atas, maka dapat disusun rekapitulasi konstruksi *Helideck* KP. Yudistira 8003 untuk memudahkan penulis dalam proses Analisis sebelumnya. Rekapitulasi konstruksi meliputi bagian-bagian yang direncanakan akan diAnalisis. Batasan pada koordinat memanjang dibatasi hingga gading ke tujuh belas, secara vertikal dibatasi dari pelat geladak utama hingga pelat *Helideck* dan secara melintang dibatasi hingga pelat sisi. Rekapitulasi dapat dilihat pada Tabel III.1.

No	Nama Konstruksi	Ukuran
1	Pelat Helideck	12 mm
2	Penumpu Helideck	T 450 x 10 (W) - 150 x 12 (F)
3	Balok Besar Helideck	T 450 x 10 (W) - 150 x 12 (F)
4	Balok Helideck	T 200 x 10 (W) - 120 x 12 (F)
5	Pelat Buritan	5 mm
6	Penumpu Pelat Buritan	T 300 x 6 (W) - 100 x 8 (F)
7	Penegar Pelat Buritan	80 x 6
8	Penumpu Horizontal Pelat Buritan	140 x 6
9	Pelat Sisi	7 mm
10	Penumpu Pelat Sisi	T 350 x 6 (W) - 100 x 8 (F)
11	Penegar Pelat Sisi	80 x 6
12	Penumpu Memanjang Pelat Sisi	L 140 x 6 (W) - 120 x 6 (W)
13	Penumpu Memanjang Sekunder Sisi	50 x 6
14	Sekat Ruangan	6 mm
15	Penumpu Sekat Ruangan	T 120 x 6 (W) - 80 x 8 (F)
16	Penegar Sekat Ruangan	80 x 6
17	Ukuran Pilar	D 219 - t 10
	Diameter Luar	219
	Diameter Dalam	209

Tabel III. 1 Rekapitulasi Ukuran Konstruksi Helideck

III.2.6. Spesifikasi Helikopter

Spesifikasi helikopter sangat dibutuhkan dalam penelitian Tugas Akhir sebagai salah satu sumber pembebanan. Pembenanan menjadi penting karena pembebanan berperan sebagai suatu input utama dalam perencanaan sebuah desain atau konstruksi. Dalam hal ini berat helikopter dijadikan sebagai salah satu representasi dari beban yang akan diampu. Pemilihan helikopter dilakukan berdasarkan data kepemilikan helikopter Kepolisian Republik Indonesia dan diperkuat dengan adanya pengujian geladak dengan helikopter serupa. Spesifikasi helikopter dapat dilihat pada Gambar III. 6



(sumber : Airbus)

Gambar III. 6 Spesifikasi Dimensi Helikopter AS 365 Dauphin

Data helikopter direkapitulasi sesuai dengan kebutuhan penelitian dalam Tugas Akhir ini. Rekapitulasi dilakukan untuk menyederhanakan data untuk selanjutnya diolah pada proses Analisis. Rekapitulasi dibatasi pada beberapa parameter yaitu berat angkut maksimum, diameter rotor utama, jarak antar roda-roda yang lebih lengkapnya tersaji pada Tabel III.2

No	Spesifikasi	Nilai	Unit
1	Maximum Take Off Weight (MTOW)	4300	kgs
2	Diameter rotor utama	11940	mm
3	Jarak melintang antar roda utama	1900	mm
4	Jarak memanjang antar roda	3640	mm

Tabel III. 2 Rekapitulasi Data Helikopter

III.3. Penggambaran Ulang Helideck

Data yang didapat tidak menyajikan kondisi *Helideck* secara utuh dalam satu gambar. Oleh karena itu dilakukan penggambaran ulang untuk menyederhanakan gambar-gambar yang ada menjadi suatu gambar acuan yang bisa memenuhi kebutuhan penelitian. Penggambaran ulang dilakukan tanpa mengurangi atau merubah konstruksi yang ada, namun melengkapi gambar *Helideck* dan mendetailkan beberapa kosntruksi agar lebih jelas dan terdefinisi. Hasil Penggambaran ulang dapat dilihat pada Gambar III.7 yang merincikan letak pilar-pilar yang menyangga helikopter, serta detail konstruksi pilar penyangga.



HELI-DECK

Gambar III. 7 Hasil Penggambaran Ulang Helideck

III.4. Penentuan Variasi

Penentuan variasi dalam penelitian ini meliputi variasi kondisi pembebanan yang diasumsikan biasa terjadi pada *Helideck*. Kondisi Pembebanan pada penelitian ini mengacu pada *Rules* Biro Klasifikasi Indonesia, Volume II 2018 – Section 7 mengenai *Helideck*. Variasi pada kondisi pembebanan yang dimaksud meliputi jenis-jenis gaya yang bekerja pada geladak, besar gaya yang bekerja pada geladak, dan titik kontak gaya yang bekerja pada geladak. Untuk lebih jelasnya, penjelasan kondisi pembebanan bisa dilihat pada Tabel III.3.

LC		Jenis Beban	Titik Kontak
	a.	Berat Kontruksi Helideck	Terdistribusi
1	b.	Beban Helikopter	Roda Belakang kiri
1			Roda belakang kanan
	c.	Kondisi take off	Terdistribusi
	a.	Berat Kontruksi Helideck	Terdistribusi
	b.	Beban Statis Helikopter	Roda Belakang kiri
2			Roda Belakang Kanan
			Roda Depan
	c.	Beban Geladak	Terdistribusi
	a.	Berat Kontruksi Helideck	Terdistribusi
	b.	Gaya <i>Landing</i>	Roda Belakang kiri
3			Roda Belakang Kanan
	c.	Kondisi landing	Terdistribusi
	d.	Beban Angin	Terdistribusi
	a.	Berat Kontruksi Helideck	Terdistribusi
	b.	Gaya crash Landing	Roda Belakang kiri
4			Roda Belakang Kanan
	c.	Kondisi landing	Terdistribusi
	d.	Beban Angin	Terdistribusi

Tabel III. 3 Komponen Pembebanan pada Variasi Kondisi Beban

Tabel III.3 mendefinisikan gaya-gaya yang bekerja pada *Helideck* yang akan diAnalisis. Semua gaya yang terdefinisi merupakan besaran vektor yang diasumsikan bekerja sepanjang sumbu vertikal (z). Terdistribusi menjelaskan bahwa gaya tersebut akan bekerja pada seluruh kontak atau permukaan yang terdampak oleh sumber gaya tersebut. Sedangkan titik kontak yang telah disebutkan secara spesifik mengartikan bahwa gaya tersebut hanya akan didefinisikan pada suatu titik yang telah ditentukan berdasarkan data dan asumsi ilmiah.

III.5. Skenario Konfigurasi Pilar – SK

Skenario konfigurasi pilar dilakukan untuk menemukan variasi dan kombinasi pengurangan struktur pilar untuk diAnalisis pada tahap selanjutnya. Konfigurasi dilakukan dengan cara mendesain rencana pengurangan pilar penyangga *Helideck*. Pengurangan dilakukan secara bertahap, mempertimbangkan kesimetrisan konstruksi dan peran konstruksi pilar itu sendiri. Setiap skenario konfigurasi pilar akan diAnalisis secara numerik hingga menghasilkan suatu nilai tertentu dengan luaran akhir pemilihan skenario konfigurasi pilar yang paling optimal. Optimal yang dimaksud adalah konfigurasi dengan jumlah pilar yang paling sedikit dan mampu memikul geladak pada setiap kondisi beban sesuai dengan standar BKI. Skenario konfigurasi pilar selanjutnya akan disebut (SK) dan dapat dilihat pada Gambar III.8 sampai dengan Gambar III.17



Gambar III. 8 SK 1 - Existing Condition



Gambar III. 9 SK 2



Gambar III. 10 SK 3





Gambar III. 12 SK 5



Gambar III. 13 SK 6



Gambar III. 14 SK 7



Gambar III. 15 SK 8



Gambar III. 16 SK 9



Gambar III. 17 SK 10



Dari Gambar III.8 sampai dengan Gambar III.18 konfigurasi pilar terdiri dari sepuluh skenario dengan mempertahankan pilar-pilar pada gading nomor 0 dan nomor 5 karena pilar

tersebut selain berperan menjadi penyangga, pilar tersebut juga memiliki fungsi sebagai penumpu utama pada kontruksi melintang kapal.

Rangkuman skenario dan konfigurasi pilar dapat dilihat pada Tabel III.4 yang berisikan tentang titik-titik lokasi pilar yang terpasang pada tiap skenario dengan mengacu pada letak gading dan posisi memanjang pilar. Selain itu, pada Tabel III.4 juga berisikan mengenai jumlah pilar terpasang pada tiap skenario. Hal ini diharapkan akan mempermudah penulis untuk menarik kesimpulan akan penelitian Tugas Akhir ini.

N. CV	I	Frame Number						N. CV	T D.	Frame Number								
No. SK	Long Pos.	0	3	7	10	13	15	17		NO. SK	Long ros.	0	3	7	10	13	15	17
	Р	+	÷	+	+	+	+	+			Р	+			+			+
1	CL	+	÷	÷	+	÷	÷			7	CL		+		÷			
	s	+	+	+	+	÷	÷	+			S	+			+			+
Juml	ah Pilar	20						Jumla	ah Pilar	8								
	Р	+	+	+	+			÷			Р	+			+			+
2	CL	+	+	+	+					8	CL			+				
	s	+	+	+	+			+			s	+			+			+
Juml	ah Pilar				14					Jumla	ah Pilar				7			
	Р	+	+	+	+			+		9	Р	+			+			+
3	CL										CL		+					
	s	+	+	+	+			+			S	+			+			+
Jumlah Pilar		10					Jumla	7										
	Р	+			+			+			Р	+			+			÷
4	CL	+			+				10	CL								
	s	+			+			+			S	+			+			+
Juml	ah Pilar	8						Jumla	6									
	Р	+			+			+			Р	+			+			
5	CL		+	+						11	CL							
	S	+			÷			÷			S	+			+			
Jumlah Pilar					8					Jumlah Pilar 6								
	Р	+			+			+										
6	CL	+		+														
	s	+			+			+										
Juml	ah Pilar				8													

Tabel III. 4 Rekapitulasi Skeanario dan Jumlah Pilar pada Tiap Skenario

III.6. Skenario Pendaratan – (LP)

Skenario pendaratan dilakukan untuk memastikan bahwa geladak yang telah dioptimasi mampu menunjang pendaratan helikopter dalam beberapa sekenario yang mungkin saja terjadi. Secara ideal, sebuah helikopter akan medaratkan helikopternya tepat ditengah *Helipad* dan titik kontak roda helikopter berada di dalam lingkaran *helipad*, namun pada beberapa kondisi pendarat sebuah helikopter tidak berjalan lurus atau mendarat dengan sempurna. Ketidaksempurnaan dalam pendaratan dalam penelitian ini diasumsikan helikopter mendarat pada titik yang jaraknya sejauh 0,5 diameter *helipad* ke arah haluan, sejauh 0,5 diameter *helipad*. Dimana 0,5 diameter *helipad* setara dengan 5,97 meter. Skenario jelasnya dapat dilihat pada Gambar III.19 sampai dengan Gambar III.22.



Gambar III. 19 Skenario Pendaratan 1 (LP 1)



Gambar III. 20 Skenario Pendaratan 2 (LP 2)



Gambar III. 21 Skenario Pendaratan 3 (LP 3)



Gambar III. 22 Skenario Pendaratan 4 (LP 4)

Gambar III.19 merupakan penggambaran mengenai kondisi pendarat ideal, dimana semua titik kontak roda helikopter berada di dalam area *Helipad*. Kondisi tersebut seterusnya akan disebut LP 1. Gambar III.20 menggambarkan kondisi pendaratan dimana kontak pendaratan berada sejauh 5,97 meter ke arah haluan, *nose wheel* berada di luar area *helipad*, kedua roda utama berada di dalam area *helipad* (LP 2). Gambar III.21 menggambarkan kondisi pendaratan dimana kontak pendaratan dimana kontak pendaratan berada sejauh 5,97 meter ke arah haluan, *nose wheel* berada di luar area *helipad*, kedua roda utama berada di dalam area *helipad* (LP 2). Gambar III.21 menggambarkan kondisi pendaratan dimana kontak pendaratan berada sejauh 5,97 meter ke arah buritan, kedua roda utama berada di luar area *helipad* dan *nosewheel* berada di dalam *helipad* (LP 3). Gambar III.22 menggambarkan kondisi pendaratan dimana kontak pendaratan berada sejauh 5,97 meter ke arah sisi, salah satu roda utama berada di luar area *helipad* (LP 3).

III.7. Pemodelan Helideck

Pemodelan *Helideck* adalah tahap pengonversian data-data gambar yang telah ada menjadi sebuah model tiga dimensi yang nantinya akan dianalisis. Pemodelan dilakukan menggunakan *software Computer Aided Design* (CAD) dengan fitur tiga dimensi. Data yang dijadikan acuan dalam pemodelan tiga dimensi terdiri dari,

- 1. Rencana Umum KP. Yudistira 8003
- 2. Construction Profile KP. Yudistira 8003
- 3. After Construction KP Yudistira 8003
- 4. Helideck Construction KP Yudistira 8003

Adapun dari data tersebut dapat diperoleh ukuran-ukuran profil, tebal pelat, titik potong, letak sekat, konfigurasi balok, penega sisi, penegar sekat, konfigurasi pilar, dan *bracket* yang semuanya direpresentasikan sepresisi mungkin pada pemodelan tiga dimensi. Pemodelan tiga dimensi dapat dilihat pada Gambar III.23



Gambar III. 23 Model Helideck Tiga Dimensi

III.8. Analisis Numerik

Analisis numerik adalah tahap dimana model representative diuji dan diAnalisis menggunakan metode elemen hingga berbasis *Software*. Luaran proses ini yaitu meliputi tegangan Von Misses maksimal pada struktur dan sub-struktur pada tiap skenario konfigurasi struktur pilar dan skenario pendaratan akibat beban-beban yang bekerja pada geladak tersebut.

Analisis numerik terdiri dari tiga tahap utama yaitu Pre-Processor, Solver dan Post-Processor. Tahap Pre-processor meliputi proses-proses berikut,

1. Input Material

Input material pada penelitian ini yaitu pemilihan dan pengaturan karakteristik material yang dipakai dalam model yang akan diuji. Material yang digunakan dalam

penelitian ini yaitu *Structural Steel* atau baja struktur *grade* ASTM A131 - AH36. Gambar III.22 terlihat bagaimana pengonfigurasian karakteristik material dilakukan berdasarkan katalog baja AH36 terdaftar. Pengonfigurasian dilakukan pada nilai massa jenis, Modulus Elastisitas (Young), *Poisson's Ratio*, *Tensile Yield Strength*, dan *Tensile Ultimate Strength*.

2. Input Geometri

Input Geometri pada penelitian ini dilakukan dengan mengimpor model yang sebelumnya dilakukan pada tahap pemodelan oleh *Software CAD*.

3. Konfigurasi Model – Meshing

Konfigurasi model meliputi pengecekan bagian-bagian pada model, beserta sambungan-sambungan yang terdapat pada model. Setiap bagian pada model dipastikan terdefinisi sebagai sebuah materi pejal atau pada perangkat ini dikenal dengan sebutan *Body*. Pengecekan sambungan dalam hal ini yaitu untuk memastikan tiap kontak yang terdapat diantara komponen terdefinisi sesuai dengan kondisi model yang diwakilkannya. Dalam penelitian ini dipastikan tiap kontak yang terjadi antara *Body* bersifat jepit dan merupakan sambungan las penuh. Tipe kontak yang relevan dengan kondisi sambungan tersebut adalah tipe *Bonded* yang berarti sambungan terikat atau menempel kuat. Setelah memastikan bahwa model terdefinisi sebagai benda *solid* dan tiap kontak telah terdefinisi sesuai dengan kondisi aslinya, maka tahap selanjutnya adalah tahap distkritisasi atau *meshing*.

Meshing adalah bagian integral dari proses simulasi rekayasa komputer. Mesh memengaruhi keakuratan, konvergensi, dan kecepatan *solving*. Konfigurasi *meshing* yang tepat berpengaruh pada keakuratan dan kecepatan *solving*. Konfigurasi dilakukan pada besar elemen, bentuk elemen, dan keseragaman elemen. Dalam penelitian ini, besar elemen ditemukan setelah melalui proses konvergensi model.

Details of "HEX SB AND CG" - Method					
-	Scope	1			
Ξ	Scoping Method	Geometry Selection	1		
	Geometry	45 Bodies			
	Definition				
	Suppressed	No	1		
	Method	Hex Dominant			
	Element Order	Use Global Setting			
	Free Face Mesh Type	Quad/Tri			

Gambar III. 24 Contoh Kotak Dialog Metode Meshing

Gambar III.24 menjelaskan mengenai konfigurasi *meshing* pada model. bentuk elemen diatur dengan mode elemen hexagonal kuadratikal dan besar elemen dibuat seragam pada tiap bagian model. Mode heksagonal (*Hex Dominant*) mempunyai karakteristik *meshing* dengan jumlah elemen yang lebih sedikit dan sederhana, sehingga memungkinkan proses *solving* yang relatif lebih singkat dan akurasi hasil yang lebih baik. (Ansys.Inc, 2017)



Gambar III. 25 Hasil Meshing pada Model

Gambar III.25 terlihat hasil *meshing* pada model yang akan diAnalisis secara keselurhan. Ukuran *meshing* dibedakan berdasarkan peran dan fungsi struktur ketika menerima beban. Dalam penelitian ini, konfigurasi disktritisasi dibagi pada Struktur *Helideck* yang terdiri dari pelat geladak, balok besar, dan balok utama geladak beserta penumpu memanjang (*girder*) geladak. Selanjutnya adalah bagian Pilar, tiap pilar mempunyai konfigurasi yang identik. Struktur sekat ruang depan, kulit sisi dan pelat buritan mempunyai ukuran elemen yang identik dan pelat geladak utama mempunyai ukuran elemen tersendiri. Ukuran elemen dapat dilihat pada Tabel III.5

Bagian	Jenis Elemen	Ukuran Elemen (m)
Struktur Helideck	Hex Dominant - Quadratic	0,076
Pilar	Hex Dominant - Quadratic	0,050
Sekat Ruang depan	Hex Dominant - Quadratic	0,100
Struktur sisi	Hex Dominant - Quadratic	0,100
Struktur Sekat Buritan	Hex Dominant - Quadratic	0,100
Pelat Geladak Utama	Hex Dominant - Quadratic	0,200

Tabel III. 5 Konfigurasi Meshing pada Model

Proses-proses di atas adalah bagian dari tahap *Pre-Processor*. Setelah melalui tahap tahap tersebur, pengerjaan berlanjut ke tahap *Solver* dimana pada tahap ini dilakukan pensimulasian model, atau Analisis numerik terhadap model. Tahap *Solver* meliputi prosesproses berikut,

1. Aplikasi Kondisi Batas

Kondisi batas diaplikasikan agar kondisi sebenarnya yang dialami struktur dapat disimulasikan pada model. Kondisi batas yang diaplikasikan berupa tumpuan pada ujung model yang membatasi derajat kebebasan model (*degree of freedom*) Terdapat 6 jenis derajat kebebasan model, yaitu displamen pada sumbu-x, sumbu-y, dan sumbu-z; serta rotasi pada sumbu-x, sumbu-y, dan sumbu-z. (Refdi, 2017).

Bagian	Jenis	Sumbu X	Sumbu Y	Sumbu Z
Global	Translasi	-	-	Bebas
	Rotasi	-	-	-
Pilar	Translasi	-	-	Bebas
	Rotasi	-	-	-
GeomteriGeladak Utama	Translasi	-	-	-
	Rotasi	-	-	-

Tabel III. 6 Kondisi Batas Model

Tabel III.6 menjelaskan aplikasi kondisi batas yang diterapkan pada penelitian ini. Pengaturan kondisi batas memberikan kebebasan translasi global sepanjang sumbu Z atau sumbu vertikal model dan kondisi batas kebebasan 0 (nol) pada tiap sumbu translasi ataupun rotasi di permukaan atas pelat geladak.

Kondisi batas diaplikasikan melalui tahapan perintah *Project > Model (A4) > Static Structural > Klik Kanan > Insert > Displacement*. Selanjutnya dilakukan pemlihan kondisi batas berupa titik (*Vertex*), garis (*Edge*), atau luasan (Surface), Klik area yang dipilih, **Select Geometry > Apply**. Pemilihan derajat kebebasan pada kotak dialog **definition**. Lebih lengkapnya dapat dilihat pada Gambar III. 26 yang mencitrakan kotak dialog konfigurasi *displacement* sebagai pengatur kondisi batas.
De	tails of "HELIDECK	FREE Z"	
-	Scope		
	Scoping Method	Geometry Selection	
	Geometry	4 Faces	
-	Definition	•	1
	Туре	Displacement	
	Define By	Components	
	Coordinate System	Global Coordinate System	1
	X Component	0, mm (ramped)	
	Y Component	0, mm (ramped)	
	Z Component	Free	
	Suppressed	No	i.

Gambar III. 26 Kotak Dialog Konfigurasi Displacement

2. Aplikasi Pembebanan

Aplikasi pembebanan dilakukan untuk mensimulasikan kondisi operasional model geladak yang diAnalisis. Pembebanan dilakukan diusahakan sesuai dengan kondisi aslinya, berdasarkan perhitungan teknis yang disyaratkan dan dirumuskan oleh Rules Biro Klasifikasi Indonesia (BKI) menjadi beberapa kondisi beban (*Load Condition*) atau LC. Yaitu LC 1, LC 2, LC 3 dan LC 4. Pada tabel III.7 dijelaskan mengenai kondisi pembebanan yang terjadi pada tiap kondisi. Dimana pada LC 1 merepresentasikan kondisi beban ketika *Take off*, dengan rincian beban yang terdiri dari Beban *Take Off*, Beban Helikopter dan berat struktur itu sendiri. LC 2 adalah kondisi statis helikopter di atas geladak dimana komponen beban terdiri dari berat geladak itu sendiri, beserta berat helikopter keseluruhan. LC 3 merepresentasikan kondisi *landing* helikopter beserta beban angina akibat baling-baling helikopter. Dan yang terakhir adalah LC 4 yang merepresentasikan kondisi pendaratan darurat, beban angin, kondisi *landing* dan berat geladak itu sendiri

Tabel III. 7 Kondisi Pembebanan Geladak

LC		Jenis Beban	Titik Kontak	Besar (kN)
	a	Berat Kontruksi Geladak	Terdistribusi	27,648
1	b	Beban Helikopter	Roda Belakang kiri	13,500
			Roda belakang kanan	13,500
	c	Kondisi <i>take off</i>	Terdistribusi	249,240
2	a	Berat Kontruksi Geladak	Terdistribusi	27,648
	b	Gaya Vertikal Helikopter	Roda Belakang kiri	16,130

			Roda Belakang Kanan	16,130
			Roda Depan	10,750
	c	Beban Geladak (Me)	Terdistribusi	22,018
	a	Berat Kontruksi Geladak	Terdistribusi	27,648
	b	Gaya Landing	Roda Belakang kiri	16,130
3			Roda Belakang Kanan	16,130
	c	Kondisi landing	Terdistribusi	62,310
	d	Bebann Angin	Terdistribusi	186,930
	a	Berat Kontruksi Geladak	Terdistribusi	27,647
	b	Gaya <i>Landing</i>	Roda Belakang kiri	26,870
4			Roda Belakang Kanan	26,870
	c	Kondisi landing	Terdistribusi	62,31
	d	Bebann Angin	Terdistribusi	186,93

Beban diaplikasikan ke model dalam bentuk gaya pada daerah kontak antara roda helikopter ke permukaan pelat *Helideck*. Pembebanan yang terjadi akibat kontak roda helikopter didefinisikan sebagai gaya yang bekera pada area seluas 30 cm x 30 cm pada tiap satuan roda helikopter. Pembebanan *Landing Force*, *Take Off Force* dan Beban angin didistribusikan pada seluruh luasan *Helideck*. Sedangkan berat geladak direpresentasikan terjadi pada permukaan pelat puka profil bslok geladak dan penumpu memanjang geladak searah negatif sumbu z. Gaya-gaya yang bekerja pada struktur bekerja searah negatif sumbu-z atau seararh dengan percepatan gravitasi.

Pengaplikasian Beban dilakukan melalui tahapan perintah *Project > Model (A4)* > *Static Structural > Klik Kanan > Insert > Force*. Selanjutnya dilakukan pemlihan area kerja beban berupa titik (*Vertex*), garis (*Edge*), atau luasan (Surface), Klik area yang dipilih, *Select Geometry > Apply*. Pemilihan karakteristik beban pada kotak dialog *definition*. Lebih lengkapnya dapat dilihat pada Gambar III. 27 yang mencitrakan kotak dialog konfigurasi gaya sebagai pengatur pembebanan. Konfigurasi meliputi besar beban, area kerja beban, dan arah kerja beban.

De	Details of "LC 1 AND LC 3 MAIN WHEEL"				
-	Scope				
	Scoping Method	Geometry Selection			
	Geometry 2 Faces				
Ξ	Definition				
	Туре	Force			
	Define By	Components	1		
	Coordinate System	Global Coordinate System			
	P X Component	0, N (ramped)	1		
	P Y Component	0, N (ramped)	l l		
	Z Component	-2700, N (ramped)			
	Suppressed	No			

Gambar III. 27 Kotak Dialog Konfigurasi Force

3. Pengaturan Luaran

Pengaturan Luaran adalah penentuan jenis luaran yang diinginkan untuk dicitrakan pada tahap post-processor. Berdasarkan Sub-bab II.1.6, pada penelitian ini jenis luaran yang diinginkan adalah hasil Analisis tegangan Von Misses pada struktur global, deformasi pada struktur global, tegangan normal pada Pilar dan deformasi total pada pilar. Pengaturan luaran dilakukan melalui tahapan perintah Project > Model (A4) > Static Structural (A5) > Solution (A6) > Klik Kanan > Insert > [Stress > Equivalent Stress (Von Misses)] atau [Deformation > Total Deformation]. Tahap ini berlaku untuk satu model utuh secara keseluruhan. Sedangkan untuk mengatur luaran secara spesifik memerlukan perintah Project > Model (A4) > Static Structural (A5) > Solution (A6) > Klik Kanan > Insert > [Stress > Normal Stress]. Selanjutnya dilakukan cara yang sama dengan penspesifikasian geometri yang ingin diAnalisis lebih lanjut. Penspesifikasian diimulai pemlihan area kerja beban berupa titik (Vertex), garis (Edge), luasan (Surface) atau Body, Klik area yang dipilih, Select Geometry > Apply. Pemilihan karakteristik beban pada kotak dialog definition. Lebih lengkapnya dapat dilihat pada Gambar III. 28 yang mencitrakan kotak dialog luaran atau solusi. Konfigurasi meliputi jenis luaran dan jumlah geomteri yang diteliti.

Ξ	Scope		
	Scoping Method	Geometry Selection	
	Geometry	All Bodies	
-	Definition	1	
	Туре	Equivalent (von-Mises) Stress	
	Ву	Time	
	Display Time	Last	
	Calculate Time History	Yes	
	Identifier		
	Suppressed	No	
=	Integration Point Resu	Its	
	Display Option	Averaged	
	Average Across Bodies	No	

Gambar III. 28 Kotak Dialog Stress Definition

4. Analisis Numerik

Proses akhir dari tahap *solver* adalah proses Analisis Numerik. Pada tahap ini, model, disktritisasi, kondisi batas dan konfigurasi pembebanan akan diolah secara numerik oleh *software* elemen hingga. Analisis numerik akan berjalan dengan perintah berikut klik Kanan pada *Solution (A6) > Solve*. Gambar III. 29 menampilkan kotak perintah pada proses Analisis Numerik yang dimaksud.

	🖃 🥠 🚱 Solut	tion (A6)		
		Solution Information	Insert	
		Equivalent Stress Total Deformation	<mark>爹</mark> Solve (F5)	
		Equivalent Stress 2 Total Deformation 2	誟 Evaluate All Results	
D	etails of "Solution (A6)"		Clear Generated Data	
-	Adaptive Mesh Refiner	nent	alb Rename (F2)	
	Max Refinement Loops	1,	Group All Similar Children	
	Refinement Depth	2,		
- Information		5. 	🖄 Open Solver Files Directory	
	Status	Solve Required	🕑 Worksheet: Result Summary	
		2222 IV		

Gambar III. 29 Kotak Perintah Solver

Tahap akhir dari Analisis Numerik adalah tahap *post-processor*. Pada tahap ini muncul citra yang merepresentasikan respon model terhadap pembebanan dan kondisi batas yang disimulasikan pada tahap-tahap sebelumnya. Hasil citra tersebut dapat dilihat pada Gambar III.30 sampai dengan gambar III. 32

1. Global Von Misses Stress

Gambar III.30 menampilkan citra tegangan von misses secara global pada kondisi pembebanan LC 2, dimana pendaratan dilakukan tepat di dalam area *helipad* dan model geladak mengacu pada kondisi *exsiting*.



Gambar III. 30 Contoh citra Tegangan Von Misses pada Helideck

2. Global Deformation

Gambar III.31 menampilkan citra deformasi struktur secara global pada kondisi pembebanan LC 2, dimana pendaratan dilakukan tepat di dalam area *helipad* dan model geladak mengacu pada kondisi *exsiting*.



Gambar III. 31 Contoh citra deformasi global pada Helideck

3. Local Normal Stress

Gambar III.32 menampilkan citra deformasi struktur local pada pilar-pilar dalam kondisi pembebanan LC 2, dimana pendaratan dilakukan tepat di dalam area *helipad* dan model geladak mengacu pada kondisi *exsiting*.



Gambar III. 32 Contoh Hasil deformasi lokal pada sistem pilar

III.9. Pengujian Konvergensi

Hasil Analisis yang ditampilkan oleh *software* belum bisa dianggap mewakilkan kondisi sebenarnya karena tingkat keakurasian yang rendah. Hal itu ditunjukan oleh adanya fluktuatif luaran ketika adanya perubaha jumlah elemen diskrit pada model. Pada penelitian sebelumnya dijelaskan bahwa hal tersebut disebabkan oleh sebuah galat yang disebut *Discretization error*. *Discretization error* merupakan galat yang diakibatkan kurangnya jumlah elemen yang digunakan untuk merepresentasikan komponen atau sistem yang dianalisis (Shah, 2002). Besar galat yang dianggap mendekati adalah sebesar 1,6% diantara dua luaran terakhir. Pencarian nilai galat dilakukan dengan Pengujian Konvergensi atau *Convergence Test* yaitu pengujian model secara berulang dengan ukuran atau jumlah elemen bervariasi. Luaran pengujian harus diverifikasi secara grafis. Kesalahan 10,8% membandingkan iterasi terakhir dari skenario satu ke iterasi sebelumnya dinilai dapat diterima, meskipun solusi masih berbeda 21% dari sebenarnya. (Pointer, 2004).

Pengujian Konvergensi pada penelitian ini dilakukan secara berulang (bersifat iteratif) hingga besar margin luaran pada dua pengujian terakhir kurang dari 1%. Nilai tersebut ditetapkan dengan tujuan agar galat yang terjadi dapat dibuat seminimal mungkin.

Pada Gambar III.33 dan Gambar III.34 Terlihat bahwa luaran direpresentasikan oleh sumbu-y dan ukuran elemen diskrit direpresentasikan oleh sumbu-x. Luaran dalam hal ini menunjukan hasil tegangan maksimum global pada struktur. Dan sumbu x adalah ukuran elemen dari struktur yang terdefinisi spesifik.



Gambar III. 33 Pengujian Konvergensi Struktur Pilar



Gambar III. 34 Pengujian Konvergensi Struktur Helideck

Pada Gambar III.31 menvisualisasikan tren tegangan Von Misses yang terjadi terhadap variasi ukuran elemen diskrit pada struktur pilar secara spesifik. Terlihat secara visual bahwa konvergensi terjadi pada konfigurasi ukuran elemen diskrit 50 milimeter dan 46 milimeter dengan perbedaan nilai tegangan sebesar 0,01 Mpa. Sedangkan pada Gambar III. 32 menvisualisasikan tren tegangan Von Misses yang terjadi terhadap varias ukuran elemen diskrit pada struktur *Helideck*. Terlihat secara visual bahwa konvergensi terjadi pada konfigurasi ukuran elemen diskrit sebesar 78 milimeter dan 76 milimeter dengan perbedaan nilai tegangan sebesar 0,003 Mpa.

Tabel III. Menjelaskan besar tegangan Von Misses yang terjadi terhadap variasi ukuran elemen diskrit pada pilar. Margin atau *Discritization Error* yang terjadi adalah 0,49% pada dua konfigurasi ukuran elemen diskrit 50 dan 46 milimeter. Tabel III. Menjelaskan besar tegangan Von Misses yang terjadi terhadap variasi ukuran elemen diskrit pada struktur *Helideck*.

Discritization Error yang terjadi adalah 0,22% pada dua konfigurasi ukuran elemen diskrit 76 dan 74 milimeter.

PILLAR'S CONVERGENCE TEST					
MESHING NO	MESHING NO ELEMENT SIZE				
1	62	1,832			
2	58	1,898			
3	54	1,944			
4	50	2,059			
5	46	2,049			
MA	0,49%				

Tabel III. 8 Hasil Konvergensi Struktur Pilar

Tabel III. 9 Hasil Konvergensi Struktur Helideck

DECK STRUCTURE'S GRID INDEPENDENCE						
MESHING NO	ELEMENT SIZE	STRESS (Mpa)				
1	82	9,611				
2	80	9,609				
3	78	9,602				
4 76 9,599						
MA	MARGIN					

III.10. Optimasi *Helideck*

Optimasi *Helideck* adalah tahap dimana model diuji dengan tujuan atau fungsi objektif utama yaitu meminimumkan jumlah pilar penyangg yang terpasang pada struktur *Helideck* KP Yudistira 8003. Berdasarkan Sub-bab II.1.12, Fungsi obyektif pada optimasi ini adalah nilai minimum pilar yang terpasang, dengan Batasan-batasan sebagai berikut,

- 1. Pilar sisi pada gading nomor 0 (AP) dan nomor 5 harus tetap ada
- Tegangan Von Misses global tidak boleh lebih dari tegangan izin BKI yang akan dijelaskan pada bab Analisis
- Tegangan Von Misses lokal tidak boleh lebih dari tegangan izin BKI yang akan dijelaskan pada bab Analisis

Optimasi dilakukan dengan cara mengurangi satu persatu atau beberapa pasang pilar secara bertahap dan setiap model akan diuji dengan tiap kondisi beban (LC 1, LC 2, LC 3 dab LC4).

Jika model tegangan yang terjadi pada *Helideck* masih dibawah tegangan izin yang disyaratkan, maka iterasi akan dilakukan dengan cara mengurangkan pilar pada model, lalu memberi kondisi beban yang sama dan seterusnya hingga salah satu kendala atau batasan tercapai. Model hasil optimasi kan diuji kembali dengan variasi pembebann tambahan, untuk memastikan bahwa model tersebut cukup aman dan memenuhi persyaratan teknis yang ditetapkan BKI. Pengujian dilakukan dengan mensimulasikan pendaratan darurat (LC 4) pada tiga skenario kontak pendaratan yang berbeda (LP 1, LP 2 dan LP 3)

Halaman ini sengaja dikosongkan

Halaman ini sengaja dikosongkan

BAB IV ANALISIS HASIL DAN PEMBAHASAN

IV.1. Batas Tegangan Izin Maksimum

Berdasarkan tinjauan pustaka yang sebelumnya telah dijelaskan pada BAB II, maka diperlukan suatu nilai tegangan maksimum yang dapat dicari melalui persamaan II. 12 dan tegangan kompresi izin dapat dicari menggunakan persamaan II. 14 . Luaran Sub-bab ini yaitu besar nilai tegangan yang nantinya akan digunakan sebagai batasan nilai tegangan pada hasil-hasil optimasi.

IV.1.1. Tegangan Von Misses Struktur

Berikut adalah perhitungan tegangan izin (Von Misses) maksimum secara umum,

235		1r —	295	(material factor)
k x yf		к —	$R_{eH} + 60$	(material jactor)
		k =	0.710843	
Structural	Yf	(Safety Fac	tor)	
Element	LC 1, 2	LC 3	LC 4	
Sttffeners	1.25	1.1	1	
Girder	1.45	1.45	1.1	
Pillar System	1.7	2	1.2	
Structural	C	operm (Mpa	a)	
Element	LC 1, 2	LC 3	LC 4	
Sttffeners	264	301	331	
Girder	228	228	301	
Pillar System	194	165	275	

Tabel IV. 1 Perhitungan Tegangan Izin Maksimum (Von Misses)

Tabel IV.1 menjelaskan perhitungan tegangan melalui pendekatan Rules BKI Volume II Section 10. Hasil perhitungan menunjunkan bahwa tegangan izin maksimum akibat LC 4 berbeda-beda pada tiap struktur. Tegangan izin maksimum pada *Stiffeners* atau pada geladak diwakilkan oleh *Deck Beam* berada di angka 331 MPa, pada *Girder* sebesar 301 MPa dan pada Pilar sebesar 275 MPa. Untuk mengasumsikan tingkat keamanan struktur secara maksimal, maka sementara diambil nilai tegangan izin terkecil sebagai acuan utama sebesar 165 MPa untuk pilar, 228 MPa untuk *Girder* dan 264 MPa untuk *Deck Beam*.

IV.1.2. Tegangan Kompresi

Berikut adalah perhitungan tegangan kompresi izin pada pilar melalui pendekatan Rules BKI Volume II Section 10.

	K.ReH				
ob =	S				
$\sigma p =$	190.348	N/mm ²			
S =	2		(safety factor	; in general)	
K =	1.072		(reduction fa	ctor)	
$R_{eH} =$	355	N/mm ²			
		$\Phi =$	0.466252		
K	loefisien jenis	pilar np =	0.34	for tubular pillar	
Derajat	kelangsingan	pilar λs =	0.0015		
		Panja	ng pilar $\ell_{\rm S} =$	212 cm	
	Μ	omen Iner	sia Pilar Is =	1924.367 Cm ⁴	
		Radius gir	asi pilar ls =	7.568	
			E =	2.00E+05 N/mm	2
			$\pi =$	3.14	

Tabel IV. 2 Perhitungan Tegangan Izin Kompresi Pilar

Tabel IV.2 menunjukan besar tegangan izin normal pada pilar tidak terpengaruh oleh kondisi beban helikopter secara langsung, melainkan dipengaruhi oleh karakteristik pilar itu sendiri yang meliputi sifat material, luas penampang dan panjang pilar. Hasil perhitungan menunjukan bahwa tegangan izin kompresi maksimum pilar sebesar 190 MPa.

IV.1.3. Tegangan Von Misses Pelat Geladak

Besar tegangan Von Misses izin maksimum secara universal dapat ditemukan pada pendekatan Lloyd's Register pada *Rules and Regulations for the Classification of Ship, Part 3: Ship Structures.* Besar tegangan izin maksimum sebesar 175 MPa atau 175 N/mm².

Berdasarkan perhitungan yang dilakukan pada sub-bab ini, maka dapat diambil nilai batas tegangan maksimal sebagai berikut,

No	Area	Tegangan Izin	Tipe Tegangan
1	Deck Beam	175 MPa	Von Misses
2	Strong Beam	175 MPa	Von Misses
3	Deck Girder	175 MPa	Von Misses
4	Deck Plate	175 MPa	Von Misses
5	Pilar	165 MPa	Von Misses/Kompresi

Tabel IV. 3 Rekapitulasi Batas Tegangan Struktur Helideck

Tabel IV.3 menunjukan besar tegangan Von Misses izin pada struktur *Helideck* secara umum adalah sebesar 175 MPa yang berlaku pada bagian struktur Pelat *Helideck, Girder,* dan *Deck Beam.* Sedangkan terkhusus pada struktur pilar, batas besar tegangan adalah 165 MPa untuk batas tegangan Von Misses ataupun batas tegangan Kompresi.

Hasil perhitungan dan nilai tegangan batas pada tabel IV. 3 dijadikan acuan dalam pembatasan optimasi struktur. Jika ditemukan pada suatu scenario terdapat nilai tegangan yang melebihi batas-batas di atas, maka scenario tersebut tidak dapat dijadikan sebagai scenario optimal.

IV.1.4. Beban Kritis Buckling Pilar Existing

Besar kritis Buckling Pilar Exsiting dapat dihitung menggunakan persamaan Euler pada persamaan (II.19) yang rinciannya dapat dilihat pada tabel IV.1



Tabel IV. 4 Perhitungan Buckling Pilar



Beban kerja pada penampang pilar diasumsikan dari jumlah total besar gaya seluruh geladak ditambah berat helikopter. Sehinggan menghasilkan beban ekstrim sebesar 330,637 kN. Tabel IV.4 terlihat bahwa besar beban kritis *Buckling* berada pada nilai 3383,649 kN atau sekitar 338,3 Ton. Dari hal tersebut dapat disimpulkan bahwa pilar tidak akan mengalami *Buckling* ketika menerima beban desain.

IV.2. Simulasi Model Existing

Simulasi Model dilakukan berdasarkan desain *exisitng* dan pembebanan yang sebelumnya telah dijelaskan pada BAB III mengenai Metodologi. Simulasi Model menggambarkan hasil pengonversian desain dua dimensi *Helideck* menjadi desain tiga dimensi beserta luaran simulasi skenario-skenario pembebanan dalam bentuk tegangan Von Misses

maksimum pada struktur dan tegangan kompresi pada pilar. Berdasarkan BAB III, desain *existing* diuji oleh skenario pembebanan LC 1, LC 2, LC 3 dan LC 4. Titik pendaratan diasumsikan normal atau tepat pada *helipad* (LP1). Skenario model dinyatakan mampu jika tegangan yang terjadi akibat simulasi ini tidak melebihi batas tegangan maksimum yang telah ditetapkan pada Sub-bab IV.1.

IV.2.1. SK 1 - LC 1

SK 1 adalah skenario pilar *exisitng* pada konstruksi KP. Yudistira 8003 dengan jumlah pilar total sebanyak 20 yang terpasang pada gading nomor 0, 3, 7, 10, 13, 15, dan 17 sebanyak tiga buah dan dua buah pada gading nomor 20. Simulasi tegangan Von Misses maksimum struktur secara global akibat pembebanan LC1 atau kondisi beban *Take Off* dapat dilihat di gambar IV.1 yang dirincikan pada gambar IV.2 serta pada gambar IV.3 terlihat kondisi tegangan normal pada sistem pilar.



Gambar IV. 1 Simulasi Tegangan SK 1 - LC 1 - LP 1



Gambar IV. 2 Perbesaran Gambar IV.1 pada Area Tegangan Maksimum



Gambar IV. 3 Simulasi Tegangan Kompresi pada Pilar SK 1 - LC 1 - LP 1

Gambar IV.1 dan Gambar IV.2 menjelaskan bahwa tegangan maksimum global terjadi di daerah pendaratan atau area kontak antara roda belakang helikopter dan pelat geladak dengan besar tegangan Von Misses sebesar 21,8 MPa dan Gambar IV.3 menjelaskan besar tegangan normal (kompresi) pada pilar dengan nilai maksimum tegangan kompresi sebesar 6,07MPa.

IV.2.2. SK 1 - LC 2

Simulasi tegangan Von Misses maksimum struktur secara global akibat pembebanan LC2 atau kondisi beban statis Helikopter (Helikopter dalam kondisi diam diatas *helipad*) dapat dilihat di gambar IV.4 dan dirincikan pada gambar IV.5. serta pada gambar IV.6 terlihat kondisi tegangan normal pada sistem pilar.



Gambar IV. 4 Simulasi Tegangan SK 1 - LC 2 - LP 1



Gambar IV. 5 Perbesaran Gambar IV.4 pada Area Tegangan Maksimum



Gambar IV. 6 Simulasi Tegangan Kompresi pada Pilar SK 1 - LC 1 - LP 1

Gambar IV.4 dan Gambar IV.5 menjelaskan bahwa tegangan maksimum global terjadi di daerah pendaratan atau area kontak antara roda belakang helikopter dan pelat geladak dengan besar tegangan Von Misses sebesar 22,62 MPa dan Gambar IV.6 menjelaskan besar tegangan normal (kompresi) pada pilar dengan nilai maksimum tegangan kompresi sebesar 4,14 MPa di pilar tengah nomor gading 7.

IV.2.3. SK 1 - LC 3

Simulasi tegangan Von Misses maksimum struktur secara global akibat pembebanan LC3 atau kondisi beban *landing* Helikopter dapat dilihat di gambar IV.7 dan dirincikan pada gambar IV.8. serta pada gambar IV.9 terlihat kondisi tegangan normal pada sistem pilar.



Gambar IV. 7 Simulasi Tegangan SK 1 - LC 3 - LP 1



Gambar IV. 8 Perbesaran Gambar IV.7 pada Area Tegangan Maksimum



Gambar IV. 9 Simulasi Tegangan Kompresi pada Pilar SK 1 - LC 3 - LP 1

Gambar IV.7 dan Gambar IV.8 menjelaskan bahwa tegangan maksimum global terjadi di daerah pendaratan atau area kontak antara roda belakang helikopter dan pelat geladak dengan

besar tegangan Von Misses sebesar 9,39 MPa dan Gambar IV.6 menjelaskan besar tegangan normal (kompresi) pada pilar dengan nilai maksimum tegangan kompresi sebesar 1.25 MPa di pilar tengah nomor gading 3.

IV.2.4. SK 1 - LC 4

Simulasi tegangan Von Misses maksimum struktur secara global akibat pembebanan LC4 atau kondisi beban *emergency*/crash *landing* Helikopter dapat dilihat di gambar IV.10 dan dirincikan pada gambar IV.11. serta pada gambar IV.12 terlihat kondisi tegangan normal pada sistem pilar.



Gambar IV. 10 Simulasi Tegangan SK 1 - LC 4 - LP 1



Gambar IV. 11 Perbesaran Gambar IV.10 pada Area Tegangan Maksimum



Gambar IV. 12 Simulasi Tegangan Kompresi pada Pilar SK 1 - LC 4 - LP 1

Gambar IV.10 dan Gambar IV.11 menjelaskan bahwa tegangan maksimum global terjadi di daerah pendaratan atau area kontak antara roda belakang helikopter dan pelat geladak dengan besar tegangan Von Misses sebesar 42,83 MPa dan Gambar IV.12 menjelaskan besar tegangan normal (kompresi) pada pilar dengan nilai maksimum tegangan sebesar 9,38 MPa. Tegangan kompresi maksimum terjadi pada pilar tengah, tepatnya di nomor gading 7.

IV.2.5. Pemilihan Kondisi Beban

Keempat simulasi beban pada sub-bab sebelumnya menunjukan bahwa tiap konfigurasi kondisi beban berperngaruh pada luaran tegangan dalam bentuk nilai tegangan maksimum maupun titik lokasi tegangan maksimum terjadi. Pengondisian beban dalam simulasi di atas ditinjau hanya dari besar nilai beban, dengan asumsi titik kontak beban sama.

LC	Tegangan	Tegangan	Tegangan	Tegangan	Ket.
	Von Misses	Von Misses	Kompresi	Von Misses	
	Maksimum	Izin	Maksimum (MPa)	Izin	
	(MPa)	(MPa)		(MPa)	
1	21.80	175	6.07	165	OK
2	23.62	175	4.14	165	OK
3	20.56	175	2.45	165	OK
4	42.83	175	9.38	165	OK

Tabel IV. 5 Rekapitulasi Tegangan pada Helideck Existing terhadap Kondisi Beban

Tabel IV.1 menjelaskan bahwa tegangan yang terjadi akibat beban LC1, LC2, LC3 dan LC 4 jauh di bawah tegangan izin maksimum. Tegangan Von Misses terkecil terjadi pada kondisi beban LC 2 atau dalam kondisi statis, begitupun dengan tegangan kompresi pilar, sedangkan tegangan Von Misses terbesar terjadi pada kondisi beban LC 4 atau dalam kondisi *crash/emergency landing* begitupun dengan tegangan normal. Tegangan struktur jika diurutkan dari yang tertinggi ke yang terendah terjadi ketika *emergency landing, Take Off, Landing* dan Statis. Beigtupun dengan tegangan pada Pilar.

Berdasarkan Tabel IV.1 pengondisian beban LC 4 (*emergency/crash landing*) dipakai sebagai beban uji struktur optimasi yang digunakan pada pengujian-pengujian skenario selanjutnya.

IV.3. Simulasi Optimasi

Simulasi Optimasi dilakukan berdasarkan rencana desain optimasi yang sebelumnya telah dijelaskan pada BAB III mengenai Metodologi. Simulasi Model menggambarkan hasil pengonversian rancangan dua dimensi model menjadi model tiga dimensi yang selanjutnya diuji dengan salah satu pengondisian beban terberat berdasarkan simulasi pada model existing di Sub-bab IV.1. Luaran dari pengujian ini yaitu besar tegangan yang terjadi pada tiap skenario model.

Skenario model terdiri dari sembilan konfigurasi optimasi yang dibedakan berdasarkan letak susunan pilar sesuai dengan penjelasan di BAB III. Tidak ada perbedaan ukuran kontruksi maupun susunan konstruksi lain yang diubah diluar pilar-pilar tersebut. Pilar-pilar yang dipertahankan tidak diubah ukurannya.

IV.3.1. SK 2 – LC 4

Simulasi SK 2 adalah skenario model dengan jumlah pilar total sebanyak 14 yang terpasang pada gading nomor 0, 3, 7, dan 10, sebanyak tiga buah serta dua buah pada gading nomor 17. Luaran pada simulasi ini meliputi tegangan Von Misses maksimum struktur secara global akibat pembebanan LC4 atau kondisi beban *emergency*/crash *landing* Helikopter yang hasilnya dapat dilihat di gambar IV.13 dan dirincikan pada gambar IV.14, serta pada gambar IV.15 terlihat kondisi tegangan normal pada sistem pilar.



Gambar IV. 13 Hasil Simulasi Tegangan Von Misses Global SK 2 - LC4 - LP1



Gambar IV. 14 Perbesaran Tegangan Von Misses Global SK 2 - LC4 - LP1



Gambar IV. 15 Hasil Simulasi Tegangan Normal pada Pilar SK 2 - LC4 - LP1

Terlihat pada Gambar IV.13 bahwa tegangan muncul bukan di daerah pendaratan atau area kontak antara roda belakang helikopter dan pelat geladak. Dijelaskan pada Gambar IV.14 bahwa tegangan maksimum terjadi pada penumpu memanjang *Helideck (Deck girder)* dengan titik tegangan berada antara gading nomor enam dan tujuh. Besar tegangan Von Misses global yang terjadi sebesar 42,81 MPa. Gambar IV.15 menjelaskan besar tegangan normal (kompresi) pada pilar dengan nilai maksimum tegangan sebesar 9,23 MPa. Tegangan kompresi maksimum terjadi pada pilar tengah tepatnya di nomor gading 7.

IV.3.2. SK 3 – LC 4

Simulasi SK 3 adalah skenario model dengan jumlah pilar total sebanyak 10 yang terpasang pada gading nomor 0, 3, 7, 10, dan 17 sebanyak dua buah di masing-masing nomor gading. Luaran pada simulasi ini meliputi tegangan Von Misses maksimum struktur secara global akibat pembebanan LC4 atau kondisi beban *emergency*/crash *landing* Helikopter yang hasilnya dapat dilihat di gambar IV.16 dan dirincikan pada gambar IV.17, serta pada gambar IV.18 terlihat kondisi tegangan normal pada sistem pilar.



Gambar IV. 16 Hasil Simulasi Tegangan Von Misses Global SK 3 - LC4 - LP1



Gambar IV. 17 Perbesaran Tegangan Von Misses Global SK 3 - LC4 - LP1



Gambar IV. 18 Hasil Simulasi Tegangan Normal pada Pilar SK 3 - LC4 - LP1

Terlihat pada Gambar IV.16 bahwa tegangan muncul bukan di daerah pendaratan atau area kontak antara roda belakang helikopter dan pelat geladak. Dijelaskan pada Gambar IV.17 bahwa tegangan maksimum terjadi pada sambungan antara penumpu memanjang *Helideck* (*portside Deck girder*) dengan balok geladak (*Deck Beam*) nomor enam. Besar tegangan Von Misses global yang terjadi sebesar 65,57 MPa. Gambar IV.18 menjelaskan besar tegangan normal (kompresi) pada pilar dengan nilai maksimum tegangan sebesar 26,75 MPa. Tegangan kompresi maksimum terjadi pada pilar sisi kiri (*portside*), tepatnya di nomor gading 7.

IV.3.3. SK 4 – LC 4

Simulasi SK 4 adalah skenario model dengan jumlah pilar total sebanyak 8 buah yang terpasang pada gading nomor 0 dan 10 sebanyak tiga buah serta pada gading nomor 17 dua

buah di tiap sisi. Luaran pada simulasi ini meliputi tegangan Von Misses maksimum struktur secara global akibat pembebanan LC4 atau kondisi beban *emergency*/crash *landing* Helikopter yang hasilnya dapat dilihat di gambar IV. 19 dan dirincikan pada gambar IV. 20, serta pada gambar IV. 21terlihat kondisi tegangan normal pada sistem pilar.



Gambar IV. 19 Hasil Simulasi Tegangan Von Misses Global SK 4 - LC4 - LP1



Gambar IV. 20 Perbesaran Tegangan Von Misses Global SK 4 - LC4 - LP1



Gambar IV. 21 Hasil Simulasi Tegangan Normal pada Pilar SK 4 - LC4 - LP1

Terlihat pada Gambar IV.19 bahwa tegangan muncul bukan di daerah pendaratan atau area kontak antara roda belakang helikopter dan pelat geladak. Dijelaskan pada Gambar IV.20 bahwa tegangan maksimum terjadi pada sambungan antara penumpu memanjang *Helideck* (*Deck centre girder*) dengan balok geladak (*Deck Beam*) nomor delapan. Besar tegangan Von Misses global yang terjadi sebesar 55,72 MPa. Gambar IV.21 menjelaskan besar tegangan normal (kompresi) pada pilar dengan nilai maksimum tegangan sebesar 39,44 MPa. Tegangan kompresi maksimum terjadi pada pilar tengah tepatnya di nomor gading 10.

IV.3.4. SK 5 – LC 4

Simulasi SK 5 adalah skenario model dengan jumlah pilar total sebanyak 8 buah yang terpasang pada gading nomor 0, 10 dan 17 sebanyak dua buah di tiap sisi; terpasang satu buah di nomor gading 3 dan satu buah di nomor gading 7, keduanya terpasang di garis tengah geladak . Luaran pada simulasi ini meliputi tegangan Von Misses maksimum struktur secara global akibat pembebanan LC4 atau kondisi beban *emergency*/crash *landing* Helikopter yang hasilnya dapat dilihat di gambar IV. 22 dan dirincikan pada gambar IV. 23, serta pada gambar IV. 24 terlihat kondisi tegangan normal pada sistem pilar.



Gambar IV. 22 Hasil Simulasi Tegangan Von Misses Global SK 5 - LC4 - LP1



Gambar IV. 23 Perbesaran Tegangan Von Misses Global SK 5 - LC4 - LP1



Gambar IV. 24 Hasil Simulasi Tegangan Normal pada Pilar SK 5 - LC4 - LP1

Terlihat pada Gambar IV.22 bahwa tegangan muncul di daerah pendaratan atau area kontak antara roda belakang kiri helikopter dan pelat geladak. Dijelaskan pada Gambar IV.23 bahwa tegangan maksimum Von Misses global yang terjadi sebesar 40.41 MPa. Gambar IV. 24 menjelaskan besar tegangan normal (kompresi) pada pilar dengan nilai maksimum tegangan sebesar 34.84 MPa. Tegangan kompresi maksimum terjadi pada pilar tengah tepatnya di nomor gading tujuh.

IV.3.5. SK 6 – LC 4

Simulasi SK 6 adalah skenario model dengan jumlah pilar total sebanyak 8 buah yang terpasang pada gading nomor 0 tiga buah, gading nomor 10 dan 17 sebanyak dua buah di sisi serta terpasang satu buah pilar tengah di nomor gading 7. Luaran pada simulasi ini meliputi tegangan Von Misses maksimum struktur secara global akibat pembebanan LC4 atau kondisi beban *emergency*/crash *landing* Helikopter yang hasilnya dapat dilihat di gambar IV. 25 dan dirincikan pada gambar IV. 26, serta pada gambar IV. 27 terlihat kondisi tegangan normal pada sistem pilar.



Gambar IV. 25 Hasil Simulasi Tegangan Von Misses Global SK 6 - LC4 - LP1



Gambar IV. 26 Perbesaran Tegangan Von Misses Global SK 6 - LC4 - LP1



Gambar IV. 27 Hasil Simulasi Tegangan Normal pada Pilar SK 6 - LC4 - LP1

Terlihat pada Gambar IV.25 bahwa tegangan muncul bukan di daerah pendaratan atau area kontak antara roda belakang helikopter dan pelat geladak. Dijelaskan pada Gambar IV.26 bahwa tegangan maksimum terjadi pada sambungan antara pilar tengah, gading nomor 7 dan *bracketnya*. Besar tegangan Von Misses global yang terjadi sebesar 41,32 MPa. Gambar IV.27 menjelaskan besar tegangan normal (kompresi) pada pilar dengan nilai maksimum tegangan sebesar 48,72 MPa. Tegangan kompresi maksimum terjadi pada pilar tengah tepatnya di nomor gading 7.

IV.3.6. SK 7 – LC 4

Simulasi SK 7 adalah skenario model dengan jumlah pilar total sebanyak 8 buah. Pada gading nomor 0 dan 17 terdapat dua buah pilar sisi, gading nomor 10 tiga buah serta terpasang satu buah pilar tengah di nomor gading 3. Luaran simulasi adalah tegangan Von Misses maksimum struktur secara global akibat pembebanan LC 44 ng hasilnya dapat dilihat di gambar

IV. 28 dan dirincikan pada gambar IV. 29, serta pada gambar IV. 30 terlihat kondisi tegangan normal pada sistem pilar.



Gambar IV. 28 Hasil Simulasi Tegangan Von Misses Global SK 7 - LC4 - LP1



Gambar IV. 29 Perbesaran Tegangan Von Misses Global SK 7 - LC4 - LP1



Gambar IV. 30 Hasil Simulasi Tegangan Normal pada Pilar SK 7 - LC4 - LP1

Terlihat pada Gambar IV.28 bahwa tegangan muncul bukan di daerah pendaratan atau area kontak antara roda belakang helikopter dan pelat geladak. Dijelaskan pada Gambar IV. 29 bahwa tegangan maksimum terjadi pada sambungan antara pilar tengah nomor gading 3 dan *bracketnya*. Besar tegangan Von Misses global yang terjadi sebesar 41,12 MPa. Gambar IV. 30 menjelaskan besar tegangan normal (kompresi) pada pilar dengan nilai maksimum tegangan sebesar 47,92 MPa. Tegangan kompresi maksimum terjadi pada pilar tengah tepatnya di nomor gading 3.

IV.3.7. SK 8 – LC 4

Simulasi SK 8 adalah skenario model dengan jumlah pilar total sebanyak 7 buah. Pada gading nomor 0, 10 dan 17 terdapat dua buah pilar sisi serta satu buah pilar tengah pada gading nomor 7. Luaran simulasi adalah tegangan Von Misses maksimum struktur secara global akibat beban LC4 pada titik kontak LP1.



Gambar IV. 31 Hasil Simulasi Tegangan Von Misses Global SK 8 - LC4 - LP1



Gambar IV. 32 Perbesaran Tegangan Von Misses Global SK 8 - LC4 - LP1



Gambar IV. 33 Hasil Simulasi Tegangan Normal pada Pilar SK 8 - LC4 - LP1

Terlihat pada Gambar IV.31 bahwa tegangan muncul bukan di daerah pendaratan atau area kontak antara roda belakang helikopter dan pelat geladak. Dijelaskan pada Gambar IV. 32 bahwa tegangan maksimum terjadi pada sambungan antara pilar tengah nomor gading 7 dan *bracketnya*.. Besar tegangan Von Misses global yang terjadi sebesar 47,96 MPa. Gambar IV. 33 menjelaskan besar tegangan normal (kompresi) pada pilar dengan nilai maksimum tegangan sebesar 56,56 MPa. Tegangan kompresi maksimum terjadi pada pilar tengah tepatnya di nomor gading 7.

IV.3.8. SK 9 – LC 4

Simulasi SK 9 adalah skenario model dengan jumlah pilar total sebanyak 7 buah. Pada gading nomor 0, 10 dan 17 terdapat dua buah pilar sisi serta satu buah pilar tengah pada gading nomor 3. Luaran simulasi adalah tegangan Von Misses maksimum struktur secara global akibat beban LC4 pada titik kontak LP1.



Gambar IV. 34 Hasil Simulasi Tegangan Von Misses Global SK 9 - LC4 - LP1



Gambar IV. 35 Perbesaran Tegangan Von Misses Global SK 9 - LC4 - LP1



Gambar IV. 36 Hasil Simulasi Tegangan Normal pada Pilar SK 9 - LC4 - LP1

Terlihat pada Gambar IV.34 bahwa tegangan muncul bukan di daerah pendaratan atau area kontak antara roda belakang helikopter dan pelat geladak. Dijelaskan pada Gambar IV. 35 bahwa tegangan maksimum terjadi pada sambungan antara balok geladak nomor gading 9 dan *Deck girder* di sisi *portside*. Besar tegangan Von Misses global yang terjadi sebesar 49,76 MPa. Gambar IV. 36 menjelaskan besar tegangan normal (kompresi) pada pilar dengan nilai maksimum tegangan sebesar 57,25 MPa. Tegangan kompresi maksimum terjadi pada pilar tengah tepatnya di nomor gading 3.

IV.3.9. SK 10 – LC 4

Simulasi SK 10 adalah skenario model dengan jumlah pilar total sebanyak 6 buah. Pada gading nomor 0, 10 dan 17 terdapat dua buah pilar sisi. Luaran simulasi adalah tegangan Von Misses maksimum struktur secara global akibat beban LC4 pada titik kontak LP1.



Gambar IV. 37 Hasil Simulasi Tegangan Von Misses Global SK 10 - LC4 - LP1



Gambar IV. 38 Perbesaran Tegangan Von Misses Global SK 10 - LC4 - LP1



Gambar IV. 39 Hasil Simulasi Tegangan Normal pada Pilar SK 10 - LC4 - LP1

Terlihat pada Gambar IV.37 bahwa tegangan muncul bukan di daerah pendaratan atau area kontak antara roda belakang helikopter dan pelat geladak. Dijelaskan pada Gambar IV. 38

bahwa tegangan maksimum terjadi pada sambungan antara balok geladak nomor gading 6 dan *Deck girder starboard side*. Besar tegangan Von Misses global yang terjadi sebesar 94,68 MPa. Gambar IV. 39 menjelaskan besar tegangan normal (kompresi) pada pilar dengan nilai maksimum tegangan sebesar 21,40 MPa. Tegangan kompresi maksimum terjadi pada pilar *starboardside* tepatnya di nomor gading 10.

IV.3.10. SK 11 – LC 4

Simulasi SK 11 adalah skenario model dengan jumlah pilar total sebanyak 4 buah. Pada gading nomor 0 dan 10 terdapat dua buah pilar sisi. Luaran simulasi adalah tegangan Von Misses maksimum struktur secara global akibat beban LC4 pada titik kontak LP1.



Gambar IV. 40 Hasil Simulasi Tegangan Von Misses Global SK 11 - LC4 - LP1



Gambar IV. 41 Perbesaran Tegangan Von Misses Global SK 11 - LC4 - LP1


Gambar IV. 42 Hasil Simulasi Tegangan Normal pada Pilar SK 11 - LC4 - LP1

Terlihat pada Gambar IV.40 bahwa tegangan muncul bukan di daerah pendaratan atau area kontak antara roda belakang helikopter dan pelat geladak. Dijelaskan pada Gambar IV. 41 bahwa tegangan maksimum terjadi pada sambungan antara balok geladak nomor gading 6 dan *Deck girder starboard side*. Besar tegangan Von Misses global yang terjadi sebesar 94,72 MPa. Gambar IV. 42 menjelaskan besar tegangan normal (kompresi) pada pilar dengan nilai maksimum tegangan sebesar 21,60 MPa. Tegangan kompresi maksimum terjadi pada pilar *starboardside* tepatnya di nomor gading 10.

IV.3.11. Tegangan Terhadap Skenario Model

Analisis tegangan terhadap tiap skenario model dilakukan untuk membandingkan besar tegangan maksimum yang terjadi pada tiap skenario dengan tegangan izin maksimum pada Subbab 4.1. Perbandingan dilakukan untuk mengetehaui skenario mana yang mampu menerima beban operasional, dengan fungsi objektif jumlah pilar seminimum mungkin. Luaran bagian Analisis ini adalah skenario pilar mana yang dipilih untuk diuji lebih lanjut. Analisis dapat dilihat di Tabel IV. 5, Gambar IV. Dan Gambar IV.

	Stresses (Mpa)		Pilar Permissible S		Stress(Mpa)	NOTE		
No. SK	D. Global Pillars Number K Von Misses Compressive and Location		Global	Pillars	Global	Pillars		
1	42.83	9.38	7 – CL	175	165	SAFE	SAFE	
2	42.81	9.23	7 – CL	175	165	SAFE	SAFE	
3	65.57	26.75	7 – PS	175	165	SAFE	SAFE	
4	55.72	39.44	10 – CL	175	165	SAFE	SAFE	

Tabel IV. 6 Rekapitulasi Hasil Simulasi SK 1 Sampai SK 10 Tterhadap LC4 - LP1

5	40.41	34.84	7 – CL	175	165	SAFE	SAFE
6	41.32	48.72	7 – CL	175	165	SAFE	SAFE
7	41.12	47.92	3 - CL	175	165	SAFE	SAFE
8	47.96	56.56	7 - CL	175	165	SAFE	SAFE
9	49.76	57.25	3 – CL	175	165	SAFE	SAFE
10	94.68	21.40	10-SS	175	165	SAFE	SAFE
11	94.72	21.60	10 - SS	175	165	SAFE	SAFE

Berdasrkan Tabel IV.5 terlihat bahwa nilai tegangan Von Misses yang terjadi di setiap skenario berada di bawah tegangan izin maksimum yang sebelumnya telah dijelaskan di Subbab IV.1. Begitupun juga dengan nilai tegangan normal yang terjadi di setiap skenario. Maka dari itu dapat disimpulka bahwa tiap skenario model cukup kuat ketika diberi beban kondisi LC4 dan LP 1.

Tabel IV.5 menunjukan bahwa nilai tegangan yang terjadi bervariasi terhadap skenario model. Tegangan Von Misses yang terjadi bervariasi di antara nilai 10.59 MPa pada SK 1 sebagai nilai minimum hingga 55.79 MPa di SK 10 sebagai nilai maksimum. Sedangkan tegangan kompresi minumum pilar terjadi pada SK 1 dengan nilai tegangan 3,40 MPa dan maksimum di SK 9 dengan nilai tegangan 31.640. Tren tegangan terhadap skenario dapat dilihay pada Gambar IV. 43 untuk tegangan Von Misses dan Gambar IV. 44 untuk tegangan kompresi.



Gambar IV. 43 Grafik Tegangan Von Misses Terhadap Skenario



Gambar IV. 44 Grafik Tegangan Kompresi Pilar Terhadap Skenario

Gambar IV. 43 dan Gambar IV. 44 menjelaskan bahwa tren perubahan nilai tegangan Von Misses maupun tegangan normal pada pilar meningkat terhadap skenario. Tren tersebut ditunjukan oleh garis putus-putus berwarna biru pada kedua grafik. Secara spesifik ada perbedaan tren tegangan yang secara signifkan di antara Gambar IV. 43 dan Gambar IV. 44, yaitu terjadi pada SK 10 dimana nilai tegangan Von Misses dan tegangan kompresi menunjukan tren yang kontradiktif.

Perbedaan tersebut disebabkan karena keberadaan pilar tengah tunggal pada SK 9 dan ketiadaan pilar tengah tunggal pada SK 10. Keberadaan pilar tengah tunggal menyebabkan pendistribusian tegangan pada sub struktur tidak pilar merata. Sebagian besar tegangan tertumpuk di pilar tengah tunggal tersebut. Sedangkan pada SK 10 pendistribusian tegangan relatif merata ke pilar-pilar sisi, sehingga tegangan tidak cenderung terpusat pada satu pilar penumpu.

Sedangkan untuk SK 10 dan SK 11 tidak terlihat adanya perbedaan yang signifikan. Tegangan Von Misses global SK 10 dan SK 11 memiliki selisih sebesar 0,06 MPa dengan tegangan terbesar terjadi di SK 11 sebesar 96,72 MPa. Tegangan kompresi pilar SK 10 dan SK 11 memiliki selisih 0,2 MPa dengan nilai terbesar terjadi pada SK 11 sebesar 21,60 MPa.

IV.4. Titik Pendaratan (LP)

Pengujian dengan Variasi Titik (*Landing Point*)Pendaratan dilakukan untuk menguji kemampuan model skenario konstruksi dalam menopang beban dari kombinasi kejadian yang

lebih kompleks dengan kondisi pembebanan LC4. Kejadian dimaksud adalah variasi titik kontak roda pendaratan dengan permukaan geladak yang sebelumnya telah dijelaskan pada BAB III dengan sebutan LP1, LP2, LP3 dan LP4. Ilustrasi LP 1, LP 2, LP 3 dan LP 4 dapat dilihat pada gambar IV. 45. Titik-titik merah diasumsikan sebagai titik kontak roda-roda helikopter yang disimulasikan pada *Helideck*, lingkarah dalam adalah area *Helipad* dan lingkaran luar menggambarkan diameter maksimum rotor helikopter.



Gambar IV. 45 Variasi Skenario Pendaratan (LP)

Luaran dari pengujian ini adalah nilai tegangan Von Misses secara keseluruhan, tegangan Von Misses pada sub-struktur pelat geladak, *Deck Beam*, *Deck girder* dan Tegangan Kompresi pada pilar yang terjadi dari kejadian-kejadian terkait.

IV.4.1. Pengujian SK 10 – LC 4 – LP1

Pengujian ini dilakukan dengan simulasi pendaratan *crash/emergency landing* helikopter dengan titik kontak roda utama dan roda depan helikopter berada dalam area *helipad*. Hasil simulasi dapat dilihat dari Gambar IV. 46, Gambar IV. 47, Gambar IV. 48, Gambar IV. 49, dan Gambar IV. 50.



Gambar IV. 46 Hasil Simulasi Tegangan SK 10 - LC4 - LP1



Gambar IV. 47 Tegangan Terjadi pada Pelat Geladak SK 11 - LC4 - LP1



Gambar IV. 48 Tegangan Terjadi Girder dan Strong Beam SK 10 - LC4 - LP1



Gambar IV. 49 Tegangan Terjadi pada Deck Beam SK 10 - LC4 - LP1



Gambar IV. 50 Tegangan Terjadi pada Pilar SK 10 - LC4 - LP1

Gambar IV. 46 menjelaskan mengenai kondisi struktur akibat beban LC4 dan kejadian LP1. Terlihat bahwa tegangan Von Misses yang terjadi bernilai 94,72 MPa. Seanjutnya pada Gambar IV. 47 dijelaskan mengenai tegangan Von Misses yang terjadi pada pelat *Helideck* dengan nilai tegangan sebesar 41,58 MPa. Tegangan maksimum terjadi di titik kontak roda belakang kiri helikopter. Gambar IV. 48 dijelaskan mengenai tegangan Von Misses yang terjadi pada pelat *Helideck* dengan maksimum terjadi pada pelat nuka *Deck girder* sisi *starboard*, tepatnya diantara nomor gading 9 dan 10. Gambar IV. 49 dijelaskan mengenai tegangan Von Misses yang terjadi pada struktur *Deck Beam* dengan nilai tegangan sebesar 94,68 MPa. Tegangan maksimum terjadi pada sambungan antara *Deck Beam* dan *Deck side girder starboard*, tepatnya di nomor gading 6. Gambar IV. 50 dijelaskan mengenai tegangan Kompresi yang terjadi pada struktur pilar dengan nilai tegangan sebesar 21,60 MPa. Tegangan maksimum terjadi pada pilar sisi *starboard* nomor gading 10, tepatnya terjadi pada sambungan antara badan pilar *bracket* bagian bawah.

IV.4.2. Pengujian SK 11 – LC 4 – LP2

Pengujian ini dilakukan dengan simulasi pendaratan *crash/emergency landing* helikopter dengan titik kontak roda utama helikopter berada dalam area *helipad* dan roda depan berada di luar *helipad*. Helikopter mendarat sejauh 0,5D ke arah haluan dari titik pendaratan normal. Hasil simulasi dapat dilihat dari Gambar IV. 51, Gambar IV. 52, Gambar IV. 53, Gambar IV. 54, dan Gambar 55



Gambar IV. 51 Hasil Simulasi Tegangan SK 11 - LC4 - LP2



Gambar IV. 52 Tegangan Terjadi pada Pelat Geladak SK 11 - LC4 - LP2



Gambar IV. 53 Tegangan Terjadi pada Girder dan Strong Beam SK 11 - LC4 - LP2



Gambar IV. 54 Tegangan Terjadi pada Deck Beam SK 11 - LC4 - LP2



Gambar IV. 55 Tegangan Terjadi pada Pilar SK 11 - LC4 - LP2

Gambar IV. 51 menjelaskan mengenai kondisi struktur akibat beban LC4 dan kejadian LP1. Terlihat bahwa tegangan Von Misses yang terjadi bernilai 80,76 MPa. Seanjutnya pada Gambar IV. 52 dijelaskan mengenai tegangan Von Misses yang terjadi pada pelat *Helideck* dengan nilai tegangan sebesar 40,64 MPa. Tegangan maksimum terjadi di area kontak roda belakang kiri helikopter pada pelat *helideck*. Gambar IV. 53 dijelaskan mengenai tegangan Von Misses yang terjadi pada struktur penumpu (*girder* dan *Strong Beam*) dengan nilai tegangan sebesar 45,16 MPa. Tegangan maksimum terjadi pada pelat muka *Strong Beam* nomor 10 tepatnya di antara *Deck portside girder*. Gambar IV. 54 dijelaskan mengenai tegangan Von Misses yang terjadi pada struktur *Deck Beam* dengan nilai tegangan sebesar 80,76 MPa. Tegangan maksimum terjadi pada struktur *Deck Beam* dengan nilai tegangan sebesar 80,76 MPa. Tegangan maksimum terjadi pada struktur *Deck Beam* dengan nilai tegangan sebesar 80,76 MPa.

Kompresi yang terjadi pada struktur pilar dengan nilai tegangan sebesar 22,12 MPa. Tegangan maksimum terjadi pada pilar sisi *starboard* nomor gading 10, tepatnya terjadi pada sambungan antara badan pilar *bracket* bagian bawah.

IV.4.3. Pengujian SK 11 – LC 4 – LP3

Pengujian ini dilakukan dengan simulasi pendaratan *crash/emergency landing* helikopter dengan titik kontak roda utama helikopter berada di luar area *helipad* dan roda depan berada di dalam *helipad*. Helikopter mendarat sejauh 0,5D ke arah buritan dari titik pendaratan normal. Hasil simulasi dapat dilihat dari Gambar IV. 56, Gambar IV. 57, Gambar IV. 58, Gambar IV. 59, dan Gambar IV. 60.



Gambar IV. 56 Hasil Simulasi Tegangan SK 11 - LC4 - LP3



Gambar IV. 57 Tegangan Terjadi pada Pelat Geladak SK 11 - LC4 - LP3



Gambar IV. 58 Tegangan Terjadi Girder dan Strong Beam SK 11 - LC4 - LP3



Gambar IV. 59 Tegangan Terjadi pada Deck Beam SK 11 - LC4 - LP3



Gambar IV. 60 Tegangan Terjadi pada Pilar SK 11 - LC4 – LP3

Gambar IV. 56 menjelaskan mengenai kondisi struktur akibat beban LC4 dan kejadian LP1. Terlihat bahwa tegangan Von Misses yang terjadi bernilai 95,83 MPa. Seanjutnya pada Gambar IV.57 dijelaskan mengenai tegangan Von Misses yang terjadi pada pelat *Helideck* dengan nilai tegangan sebesar 40,59 MPa. Tegangan maksimum terjadi di area kontak roda belakang kanan helikopter pada pelat *helideck*. Gambar IV. 58 dijelaskan mengenai tegangan Von Misses yang terjadi pada struktur penumpu (*girder* dan *Strong Beam*) dengan nilai tegangan sebesar 30,76 MPa. Tegangan maksimum terjadi pada pelat muka *Deck girder* sisi *starboard*, tepatnya diantara nomor gading 9 dan 10. Gambar IV. 59 dijelaskan mengenai tegangan sebesar 95,83 MPa. Tegangan maksimum terjadi pada sambungan antara *Deck Beam* dan *Deck center girder*, tepatnya di nomor gading (-1). Gambar IV. 60 dijelaskan mengenai tegangan kompresi yang terjadi pada struktur pilar dengan nilai tegangan sebesar 18,16 MPa. Tegangan maksimum terjadi pada sambungan antara badan pilar *bracket* bagian bawah.

IV.4.4. Pengujian SK 10 – LC 4 – LP4

Pengujian ini dilakukan dengan simulasi pendaratan *crash/emergency landing* helikopter dengan titik kontak salah satu roda utama helikopter berada di luar area *helipad*, sedangkan roda lainnya berada di luar *helipad*. Titik kontak roda depan berada di luar *helipad*. Helikopter mendarat sejauh 0,5D ke arah *portside* dari titik pendaratan normal. Hasil simulasi dapat dilihat dari Gambar IV. 61, Gambar IV. 62, Gambar IV. 63, Gambar IV. 64, dan Gambar IV. 65.



Gambar IV. 61 Hasil Simulasi Tegangan SK 11 - LC4 - LP4



Gambar IV. 62 Tegangan Terjadi pada Pelat Geladak SK 11 - LC4 - LP4



Gambar IV. 63 Tegangan Terjadi pada Girder dan Strong Beam SK 11 - LC4 – LP4



Gambar IV. 64 Tegangan Terjadi pada Deck Beam SK 11 - LC4 – LP4



Gambar IV. 65 Tegangan Terjadi pada Pilar SK 11 - LC4 - LP4

Gambar IV.61 menjelaskan mengenai kondisi struktur akibat beban LC4 dan kejadian LP4. Terlihat bahwa tegangan Von Misses yang terjadi bernilai 80,47 MPa. Seanjutnya pada Gambar IV.62 dijelaskan mengenai tegangan Von Misses yang terjadi pada pelat *Helideck* dengan nilai tegangan sebesar 39,28 MPa. Tegangan maksimum terjadi di area kontak roda belakang kiri helikopter pada pelat *helideck*. Gambar IV. 63 dijelaskan mengenai tegangan Von Misses yang terjadi pada struktur penumpu (*girder* dan *Strong Beam*) dengan nilai tegangan sebesar 46,46 MPa. Tegangan maksimum terjadi pada pelat muka *Deck girder* sisi *starboard*, tepatnya diantara nomor gading 9 dan 10. Gambar IV. 64 dijelaskan mengenai tegangan Von Misses yang terjadi pada struktur *Deck Beam* dengan nilai tegangan sebesar 80,47 MPa. Tegangan maksimum terjadi pada sambungan antara *Deck Beam* dan *Deck side girder*, tepatnya di nomor gading (6) bagian *starboard side* kapal. Gambar IV.65 dijelaskan mengenai tegangan Kompresi yang terjadi pada struktur pilar dengan nilai tegangan sebesar 22,58 MPa. Tegangan maksimum terjadi pada struktur pilar dengan nilai tegangan sebesar 22,58 MPa. Tegangan maksimum terjadi pada pilar sisi *portside* nomor gading 10, tepatnya terjadi pada sambungan antara badan pilar *bracket* bagian atas.

IV.4.5. Rekapitulasi

Rekapitulasi dilakukan untuk menyederhanakan luaran yang telah dipaparkan sebelumnya dengan tujuan agar pembaca lebih mudah dalam membaca data hasil simulasi. Rekapitulasi disajikan dalam Tabel IV.6 yang berisikan hasil-hasil tegangan yang terjadi dari berbagai variasi simulasi kejadian secara spesifik pada tiap kategori struktur. Tabel IV 7 berisikan keterangan kondisi tegangan struktur ditinijau dari batas teganga izin material yang disyaratkan oleh BKI.

	Tegangan Simulasi pada Sub Struktur						
LP No.	Vo	on Misses (M ₁	pa)	Kompresi (Mpa)			
	Plate	Girder	Stiffeners	Pilar			
LP 1	41.58	42.36	94.72	21.60			
LP 2	40.64	45.16	80.77	22.18			
LP 3	40.59	30.76	95.83	18.16			
LP 4	39.28	46.46	80.47	22.58			
Tegangan Izin (Mpa)	175	175	175	165			

Tabel IV. 7 Rekapitulasi Hasil Pengujian SK 11 - LC4

Tabel IV. 8 Keterangan Kondisi Kekuatan Struktur SK 11 - LC4

LP No	Keterangan Kondisi Struktur						
	Plate	Girder	Stiffeners	Pilar			
LP 1	SAFE	SAFE	SAFE	SAFE			
LP 2	SAFE	SAFE	SAFE	SAFE			
LP 3	SAFE	SAFE	SAFE	SAFE			
LP 4	SAFE	SAFE	SAFE	SAFE			

Jelas terlihat di Tabel IV. 6 bahwa tegangan yang terjadi di setiap variasi kejadian nilainya tidak melebihi tegangan izin acuan. Tegangan terbesar umumnya terjadi pada kejadian LP 1 untuk di setiap sub struktur, dan bervariasi pada kejadian-kejadian selanjutnya. Selanjutnya dijelaskan pada Tabel IV. 7 bahwa setiap sub-struktur dinyatakan aman dan cukup kuat untuk mengampu beban pendaratan maksimum helikopter dalam setiap kemungkinan kejadian. Adapun variasi nilai tegangan yang terjadi pada tiap sub-struktur tidak mempunyai perbedaan yang signfikan antara LP 1, LP 2, LP 3 dan LP 4.

Untuk mengetahui besar margin nilai tegangan pada tiap sub-struktur akibat variasi kejadian dilakukan perhitungan berikut,

$$Margin = \frac{(nMax - nMin)}{nMin} \times 100\%$$

Dimana nMax adalah nilai maksimum yang terjadi pada subtruktur terhadap variasi kejadian (LP) dan nMin adalah nilai minimum yang terjadi pada substruktur terhadap variasi kejadian (LP). Untuk mempermudah perhitungan margin, maka disajikan Tabel IV. 8 yang

berisikan data-data nilai maksimum dan minimum berdasarkan Tabel IV.6 beserta besaran margin nilai tegangan pada masing-masing sub-struktur.

Nilai Tegangan (MPa)	Plate	Girder	Stiffener	Pilar
Terkecil	39.28 (LP 4)	30.76 (LP3)	80.47 (LP4)	18.16 (LP3)
Terbesar	41.58 (LP1)	46.46 (LP4)	95.83 (LP3)	22.58 (LP4)
Margin	6%	51%	19%	24%

Tabel IV. 9 Margin Nilai Tegangan pada Sub Struktur Akibat Variasi LP

Tabel IV. 8 dijelaskan bahwa tegangan yang terjadi akibat variasi kejadian (LP) nilainya tidak begitu signfikan untuk struktur Pelat, *Girder*, dan Stiffener, terkecuali pada pilar. Margin nilai tegangan pada sub-struktur pelat *Helideck* sebesar 6%, sub-struktur *girder Strong* dan *Beam* besaranya adalah 51%. Besar margin nilai tegangan pada *stiffener* atau *deck deam* adalah 19% dan margin terbesar terjadi pada struktur pilar yaitu sebesar 24%.

Halaman ini sengaja dikosongkan

Halaman ini sengaja dikosongkan

BAB V KESIMPULAN DAN SARAN

V.1. Kesimpulan

Setelah dilakukan Analisis dan pembahasan maka dari sepuluh pemodelan *helideck*, empat kondisi pembebanan, dan tiga kejadian pendaratan dapat disimpulkan hasil-hasil penelitian sebagai berikut,

- 1. Model *Helideck* optimum adalah SK 11 dengan jumlah pilar 4 (empat) buah yang terpasang pada nomor gading 0 dan 10. Setiap nomor gading terpasang satu buah pilar di sisi *portside* dan satu buah di sisi *starboardside*. Tidak ada perubahan modulus pilar, maupun sub-struktur lain.
- Tegangan maksimum *helideck existing* secara global terjadi di daerah pendaratan atau area kontak antara roda belakang helikopter dan pelat geladak sebesar 42,83 MPa, sedangkan tegangan kompresi pada pilar existing mempunyai nilai maksimum sebesar 9,38 MPa.
- 3. Tegangan terbesar pada SK 11 terjadi ketika kondisi pembebanan Helikopter mengalami *crash landing* dengan titik kontak kedua roda utama berada di luar *helipad* dan roda depan heli berada di dalam *helipad*, posisi pendaratan bergeser sejauh 0,5D ke buritan dari titik pendaratan normal. Nilai tegangan Von Misses yang terjadi yaitu sebesar 95,83 MPa. Tegangan Kompresi terbesar terjadi ketika kondisi pembebanan Helikopter mengalami *crash landing* dengan titik kontak salah satu roda belakang berada di dala *helipad*, dan roda lainnya di luar. Titik pendaratan bergeser sejauh 0,5D ke arah *portside* dari titik pendaratan normal. Nilai tegangan kompresi yang terjadi sebesar 22,58 MPa. Tegangan Von Misses maksimum pada bagian struktur Pelat sebesar 41,58 MPa terjadi ketika semua roda mendarat di dalam *helipad*. Tegangan Von Misses maksimum struktur penumpu sebesar 46,46 MPa terjadi ketika helikopter mendarat sejauh 0,5D ke *starboardside* dari titik kontak yang direncanakan. Semua nilai tegangan berada dibawah batas tegangan izin BKI sehingga struktur pasca-optimasi tetap kuat dioperasikan sebagai *helideck* untuk Helikopter Dauphin AS365 N3+.

V.2. Saran

Saran yang dapat diberikan untuk penelitian lebih lanjut yaitu:

- Analisis pada penelitian ini tidak mempertimbangkan beban gelombang dan kondisi trim kapal. Sebaiknya dilakukan penelitian lebih lanjut dengan mempertimbangan beban gelombang dan kondisi trim untuk hasil yang lebih riil.
- 2. Analisis pada penelitian ini tidak mempertimbangkan jika kapal berlayar dengan kecepatan operasional. Untuk hasil yang lebih riil, disarankan untuk mempertimbangkan kondisi kapal saat beroperasi dengan kecepatan operasional

Halaman ini sengaja dikosongkan

Halaman ini sengaja dikosongkan

DAFTAR PUSTAKA

Ansys, Inc. (2014). Brochure. *Meshing Solutions*. Canonsburg.

- Ansys, Inc (2016). Manual. ANSYS Meshing Advanced Techniques PADT Lunch & Learn Series. Canonsburg.
- ASTM. (2004). Standard Specification for Structural Steel for Ships. West Conshohocken: ASTM
- Ardianus. (2017). Sarjana. Tugas Akhir. Analisis Kekuatan Konstruksi Sekat Melintang Kapal Tanker dengan Metode Elemen Hingga. Surabaya: Institut Teknologi Sepuluh Nopember
- BKI (2018). Rules for The Classification and Construction of Sea Going Steel Ship Volume II: Rules for Hull. Jakarta: Biro Klasifikasi Indonesia.
- Belegundu, A., & Chandrupatla, T. (2019). *Optimization Concepts and Applications in Engineering*. Cambridge: Cambridge University Press.
- Burrow, Rick. (2016). M.Sc. Thesis. *Identification of Liquid Sloshing Dynamics by CFD Analysis On Board of A Spin Stabilized Satellite*. Bremen Universit^at, Bremen: Bremen Universit^at.
- Det Norske Veritas. (2008). Offshore Standard: Helicopter Decks. Høvik: Det Norske Veritas.
- Det Norske Veritas. (2010). Rules for classification of Ships New buildings Special Equipment And Systems. Høvik: Det Norske Veritas
- Dutt, Aman. (2015). Effect of Mesh Size on Finite Element Analysis of *Beam. SSRG* International Journal of Mechanical Engineering (SSRG – IJME) – Volume 2, 12, 8-10.
- Gere, James M. & Timoshenko, Stephen P. (1997). *Mechanics of materials (4th ed)*. London : PWS Boston.
- Germanischer Lloyd. (2010). Rules for Classification and Construction Ship Technology. Hamburg: Germanischer Lloyd AG

Haryadi, Bambang. (2008). Fisika. Jakarta: Pusat Perbukuan Departemen Pendidikan Nasional:

- Haryanto, T.R., Zubaydi, A., & Sujiatanti, S.H. (2017). Tugas Akhir. Sarjana. Analisa Tegangan pada Geladak Penumpang Akibat Modifikasi Kapal Penumpang Menjadi Kapal Penumpang Kendaraan. Surabaya: Institut Teknologi Sepuluh Nopember.
- Hidayatulloh, A., Mulyanto, I.P., & Arswendo, B.A. (2017). Analisis Kekuatan Struktur Heli*Deck* pada Kapal *Landing* Ship Tank (Lst) KRI.Teluk Bintuni 7000 DWT Dengan

Menggunakan Metode Elemen Hingga. Jurnal Teknik Pekapalan Universitas Diponegoro - Vol. 5, 1, 318-327.

- Hoque, K. N. (2016). Thesis. P.hD. Analysis of Structural Discontinues in Ship Hull Using Finite Element Methods. Dhaka: Bangladesh University of Engineering And Technology.
- Internation Maritime Organization (IMO). (1999). Recommendation On Helicopter Landing Areas On Ro-Ro Passenger Ships. London: IMO
- Kementerian Perhubungan. (2015). KP No. 40 Tahun 2015 Tentang Standar Teknis Dan Operasi Peraturan Keselamatan Penerbangan Sipil – Bagian 139 (Manual Of Standard Casr – Part 139) Vol.II Tempat Pendaratan dan Lepas Landas Helikopter (Heliports). Jakarta: Kementerian Perbubungan
- Nurayoga, F., Mulyatno. I.P., dan Arswendo, Berlian. (2016) Analisis Kekuatan Struktur Tank Deck Pada Kapal (LST) Landing Ship Tank KRI. Teluk Bintuni 7000 Dwt Menggunakan Metode Elemen Hingga. Jurnal Teknik Perkapalan Universitas Dipenogoro - Vol. 4, 4, 868-877.
- Pointer, Jon. (2004). Understanding Accuracy and Discretization Error in an FEA Model. *Proceeding of 2004 International Ansys User's Conference*. Pittsburgh PA, Amerika Serikat.
- Rao, S.S. (2009). *Engineering Optimization Theory and Practice Fourth Edition*. New Jersey: John Wiley and Sons.
- Refdi, Zubaydi,A., dan Sujiatanti, S.H. (2017). Tugas Akhir. Sarjana. Analisa Kekuatan Struktur Helideck pada Kapal Patroli Lepas Pantai. Surabaya: Institut Teknologi Sepuluh Nopember
- Shah, Chandresh, (2002). Mesh Discretization Error and Criteria for Accuracy of Finite Element Solutions. *Proceeding of 2004 International Ansys User's Conference*. Pittsburgh PA, Amerika Serikat.

LAMPIRAN

Lampiran A Rencana Umum Kapal KP. Yudistira 8003 Lampiran B *Construction Profile* Kapal KP. Yudistira 8003 Lampiran C *After Construction* KP. Yudistira 8003 Lampiran D *Helideck Construction* KP. Yudistira 8003 Lampiran E Konvergensi Model Lampiran F Perhitungan Pembebanan

Lampiran G Katalog Baja ASTM A131 AH-36

LAMPIRAN A RENCANA UMUM KAPAL *DRAWING*















PRIN	SIPAL	PART	ICULARS

LENGTH O.A	73.00 M
LENGTH B.P	68.00 M
BREADTH MOULDED	11.35 M
DEPTH MOULDED	5.50 M
DESIGN DRAFT	3.00 M
MAX SPEED	~18 Kn
DISPLACEMENT	<u>±1200 Ton</u>

HULL NO.	PROJECT	73	meters	maritime patrol ships		
APPD BY	TITLE	GENERAL ARRANGEMENT				
CHKD BY						
DWN. BY	CLASS		DATE		SHEET	
STAN. BY	DWG. NO.			SCALE	REV. NO.	
OWNER						
BUILDER						

LAMPIRAN B CONSTRUCTION PROFILE DRAWING

			,		
		BIBLIUGRAFHI			
REV. NO.	DATE	DESCRIPTION	DWN	СНКД	APPD
	2018-7-01	FINISH PLAN	JSK	JVD	IDR



STRONG FRAME $I = \frac{6 \times 350}{8 \times 100}$ FRAME $I = \frac{6 \times 120}{8 \times 80}$











 $14 \\ 14X200$ $1\frac{18}{20X200}$

COMP. DECK



Noted:

The hull strcuturer(below raised deck and including raised deck,bulwark) material is use AH36
The accommodation structure(upper raised deck) is use Aluminum alloy
Aluminum plate alloy (AL) 5086 H116 Aluminum profile alloy (AL) 6082 T6

PRINCIPAL PARTICULARS

LENGTH O.A	<u>~73.67 M</u>
LENGTH B.P	68.00 M
BREADTH MOULDED	11.35 M
DEPTH MOULDED	5.50 M
DESIGN DRAFT	3.00 M

PROJECT NAME				HULL NO.				
	KAF	PAL	PATROLI 73M					
YEAR		DATE	DRAWING /DOCUMENT NAME					
DRAWN BY			CONSTRUCTION PROFILE	AND	DEC	CKI		N
CHECKED BY			OWNER	CLASS				
APPROVED BY				SCALE	1:	150		
ALL RIGHTS	S RESERVED		BUILDER	SIZE	A	l		
ARE PROPE	RTY OF PT. I	DRU		SHEET	1/	1		
PROJECTION SYMBOL				DRW/DOCUMENT NO. :				
$\square $								
	- \$			REV.	0	1	2	3

LAMPIRAN C AFTER CONSTRUCTION DRAWING



LAMPIRAN D HELIDECK CONSTRUCTION DRAWING





LAMPIRAN E KONVERGENSI MODEL

(i) KONVERGENSI STRUKTUR PILLAR



Ukuran elemen pilar/helideck 46/100 mm jumlah elemen 165319 tegangan maksimum 2,049 MPa



Ukuran elemen pilar/helideck 50/100 mm, jumlah elemen 143482 tegangan maksimum 2,059 MPa



Ukuran elemen pilar/helideck 54/100 mm, jumlah elemen 152633 tegangan maksimum 1,944 MPa



Ukuran elemen pilar/helideck 58/100 mm, jumlah elemen 154646 tegangan maksimum 1,898 MPa



Ukuran elemen pilar/helideck 62/100 mm, jumlah elemen 151791 tegangan maksimum 1,832 MPa
(ii) KONVERGENSI STRUKTUR HELIDECK



Ukuran elemen pilar/helideck 50/76 mm, jumlah elemen 153656 tegangan maksimum 9,599MPa



Ukuran elemen pilar/helideck 50/78 mm, jumlah elemen 153656 tegangan maksimum 9,602 MPa



Ukuran elemen pilar/helideck 50/80 mm, jumlah elemen 153448 tegangan maksimum 9,609 MPa



Ukuran elemen pilar/helideck 50/82 mm, jumlah elemen 150962 tegangan maksimum 9,611 MPa

LAMPIRAN F PERHITUNGAN PEMBEBANAN

PEMBEBANAN						
Tabel berat geladak						
Jenis	A m2	Lm	Volume m3	jumlah	ρ ton/m3	berat ton
pelat geladak	124.62	0.012	1.49544	1	7.85	11.739204
girder T (10x450) (12x150)	0.0063	12.4	0.07812	5	7.85	3.06621
Web Beam T (10x450) (12x150	0.0063	10.05	0.063315	8	7.85	3.976182
Beam T (10x200) (12x120)	0.00344	10.05	0.034572	12	7.8	3.2359392
	b	erat geladak Me (dalam f	ton)			22.0175352
Tab	el Pembebanan		Batas tegangan izir	n (operm)	1	
Kondisi	Berat	unit	vs (safety factor)	σperm	1	
LC1	303.885892	ton	1.7	191.993464	1	
LC2	253.5720563	ton	1.7	191.993464		
LC3	309.137886	ton	2	163.194444		
Terberat	309.137886	ton	terendah	163.194444	1	
					•	
LC1				1		
$P = 0.5G \times (1 + av)$	Beban roda heliko	nter		1		
G =	43	g =	10	1		
av =	Fxm		10			
	F =	0.11 x Vo (SQRT(L))				
	F=	0.240370576				
	m =	m0 - 5 (m0 - 1)x/L				
		x/L =	0.18			
		m0 =	15+F			
		m0 =	1.740370576			
	m =	1.063862374	11, 100, 00. 5			
av =	0.255721211	1.00500257				
	P =	26 998	νN	1		
	1	20.770	KIN .	1		
P bd = Me(1 + av)	behan akibat berat	konrtuksi veladak		1		
Me =	22 0175352	IN KOMPUKSI GOLAUAK		1		
	P hd -	27 64788597	ĿN			
	1 nu -	21.04100371	KIN	1		
Pdistribusi – p v Adeck	Reban distribusi n	ada naladak		1		
ruistribusi – p x rucck	2 2	WI/m?		1		
$\mathbf{h} =$	P dir –	KIN/III2 240.24	1-M			
	r un –	247.24	KIN			
	P –	26.99800604	LM	1		
Roban I C 1	– 1 D bd –	20.99600004	KIN 1-NT	4		
DEUdii LC 1	P IIU –	2/.04/0037/	KIN L-NJ	1		
Total	P dii =	249.24	kN LNI			
10tai	P1 =	303.885074	kN			
LC2				4		
P H = 0.6 (G + Me) + W	Gaya horizontal pa	ida geladak		4		
	G =	43	kN			
	Me =	22.0175352	kN			
	W =	1.2 x Adeck				
	W =	149.544	kN			
	PH =	188.5545211	kN			
P V = G + Me	gaya vertikal					
	PV =	65.0175352	kN			
Behan I C 2	PH =	188.5545211	kN			
Decim De 2	PV =	65.0175352	kN			
Total	P2 =	253.5720563	kN			

LC3					
P = 0.75G Beban roda dan/	atau beban kaki P pa	ada 2 titik secara bersamaan			
	P =	32.25	Kn		
P disr = p x Adeck	beban distribusi pada geladak				
	p =	0.5	kN/m2		
	P disr =	62.31	kN		
Phd - Me(1 + av)	hahan akihat har	at konstuksi galadak			
1 ind = ind (1 + av)	Me -	22 0175352	٧N		
	Me = 22.017552 KN		kN kN		
	1 nu –	21.047003)7	RIV		
$W = 0.5.\rho \cdot V_w^2 \cdot A \cdot 10^{-3}$	Berat angin		DNV, 2010		
	Vw	= 50	m/s		
	ρ	= 1.2	kg/m ³		
	W =	186.93	kN		
	P =	32.25	Kn		
Dahan LC 2	P disr =	62.31	kN		
Beban LC 5	P hd =	27.64788597	kN		
	W =	186.93	kN		
Total	P3 =	309.137886	kN		
LC4					
P = 1.25G Beban Roda dar	n/atau beban kaki P	pada dua titik secara bersama	aan		
	P =	53.75	Kn		
P hd = Me (1 + av)	beban akibat berat konrtuksi geladak				
	P hd =	27.64788597	kN		
P disr = p x Adeck	beban distribusi	pada geladak			
-	P disr =	62.31	kN		

 $W = 0.5.\rho \cdot Vw2 \cdot A \cdot 10-3$

Beban LC 4

Total

Berat angin W =

P =

 $\frac{P - P}{P hd} = \frac{P hd}{P disr} = \frac{W}{P 3} = \frac{P 3}{P 3} = \frac{P 3 + P 3}{P 3 + P 3}$

		D: 1	:D1 10111					
LC	г	Distrib	Titile Kentele	Deser	C - t		A	
LC	LC Jen		Titik Kontak		Satuan	Arah		
1	a	Berat Kontruksi Geladak	Terdistribusi	27.648	kN	-Z		
	b	Beban Heli	Roda Belakang kiri	13.499	kN	-Z		
			Roda belakang kanan	13.499	kN	-Z		
	с	Kondisi takeoff	Terdistribusi	249.240	kN	-Z		
		D			1.5.7			
	a	Berat Kontruksi Geladak	Terdistribusi	27.648	kN	-Z		
	b	Gaya Vertikal	Roda Belakang kiri	16.125	kN	-Z		
		Heli	Roda Belakang Kanan	16.125	kN	-Z		
			Roda Depan	10.750	kN	-Z		
	с	Beban Geladak (Me)	Terdistribusi	22.018	kN	-Z		
2	d	Gaya Horizontal						
2		Me	Terdistribusi	13.211			х	у
		Helikopter	Roda Kiri	9.675			х	у
			Roda Kanan	9.675			х	у
			Roda Depan	6.450			х	у
		Beban angin	Terdistribusi	149.544			х	у
3	а	Berat Kontruksi Geladak	Terdistribusi	27.648	kN	-Z		
	b	Gaya Landing	Roda Belakang kiri	16.125	kN	-Z		
			Roda Belakang Kanan	16.125	kN	-Z		
	с	Kondisi landing	Terdistribusi	62.310	kN	-Z		
	d	Bebann Angin	Terdistribusi	186.930	kN			
4	а	Berat Kontruksi Geladak	Terdistribusi	27.647886	kN	-Z		
	b	Gaya Landing	Roda Belakang kiri	26.875	kN	-Z		
			Roda Belakang Kanan	26.875	kN	-Z		
	с	Kondisi landing	Terdistribusi	62.31	kN	-Z		
	d	Bebann Angin	Terdistribusi	186.93	kN			

186.93 kN

 53.75
 kN

 27.64788597
 kN

 62.31
 kN

 186.93
 kN

 330.637886
 kN

LAMPIRAN G KATALOG BAJA ASTM 131 AH36

Advertise with MatWeb!



SEARCH

Data sheets for over **125,000** metals, plastics, ceramics, and composites.

HOME • SEARCH • TOOLS • SUPPLIERS • FOLDERS • ABOUT US • FAQ • LOG IN

Searches: Advanced | Category | Property | Metals | Trade Name | Manufacturer | Recently Viewed Materials

MATERIAL PROPERTY DATA



11/21/2018 ASTM A131 Steel, Grade AH36 Electrical Resistivity 0.0000170 ohm-cm 0.0000170 ohm-cm **Typical Carbon Steel Thermal Properties Comments** Metric English CTE, linear 12.0 µm/m-°C 6.67 µin/in-°F Typical Carbon Steel 0.470 J/q-°C **Typical Carbon Steel** Specific Heat Capacity 0.112 BTU/lb-°F Thermal Conductivity 52.0 W/m-K 361 BTU-in/hr-ft2-°F Typical Carbon Steel **Component Elements Properties** Metric English Comments Carbon, C <= 0.18 % <= 0.18 % Chromium, Cr 0.25 % 0.25 % Copper, Cu 0.35 % 0.35 % Iron, Fe 97.09 % 97.09 % as balance Manganese, Mn 0.90 - 1.6 % 0.90 - 1.6 % Molybdenum, Mo 0.080 % 0.080 % Nickel, Ni 0.40 % 0.40 % Niobium, Nb (Columbium, Cb) 0.050 % 0.050 % Phosphorous, P <= 0.040 % <= 0.040 % Silicon, Si 0.10 - 0.50 % 0.10 - 0.50 % <= 0.040 % Sulfur, S <= 0.040 % Vanadium, V 0.10 % 0.10 %

References for this datasheet.

Some of the values displayed above may have been converted from their original units and/or rounded in order to display the information in a consistent format. Users requiring more precise data for scientific or engineering calculations can click on the property value to see the original value as well as raw conversions to equivalent units. We advise that you only use the original value or one of its raw conversions in your calculations to minimize rounding error. We also ask that you refer to MatWeb's terms of use regarding this information. Click here to view all the property values for this datasheet as they were originally entered into MatWeb.

Users viewing this material also viewed the following:

ASTM A131 Steel, grade DH36 ASTM A131 Steel, grade EH36 ASTM A572 Steel, grade 50 ASTM A131 Steel, grade A ASTM A36 Steel, plate

MSA131AH36 / 142764



ASTM A131 Steel, Grade AH36

Other Links: Advertising • Submit Data • Database Licensing • Web Design & Hosting • Trade Publications Supplier List • Unit Converter • Reference • Links • Help • Contact Us • Site Map • FAQ • Home

MatWeb	MatWe	Follow @MatWeb
	Like Page	

Please read our License Agreement regarding materials data and our Privacy Policy. Questions or comments about MatWeb? Please contact us at webmaster@matweb.com. We appreciate your input.

The contents of this web site, the MatWeb logo, and "MatWeb" are Copyright 1996-2018 by MatWeb, LLC. MatWeb is intended for personal, non-commercial use. The contents, results, and technical data from this site may not be reproduced either electronically, photographically or substantively without permission from MatWeb, LLC.

LAMPIRAN H KATALOG HELIKOPTER DAUPHIN AS 365 N3

Products > AS365 N3+ specifications

AS365 N3+ specifications





At a glance

Max weight: 9,480 lbs.

Capacity: 1/2 pilot(s) + up to 11 passengers

Powerplant: 2 Turbomeca Arriel 2C

Fast cruise speed: 145 kts.

External dimensions

Overall length with blade in front: 42.65 ft

Minimum width with all blades: 39.17 ft

Overall width with 2 opposite blades removed: 10.66 ft.

Documentation

AS365 technical files

General data

Empty weight of standard aircraft: 5,315 lbs.

Maximum takeoff weight: 9,480 lbs.

Useful load: 4,165 lbs.

Maximum takeoff weight (with external load): 9,480 lbs.

Usable fuel capacity (standard tank): 300 gal.

Powerplant: 2 Turbomeca Arriel 2C

Cabin volume: 180.10 cu. ft.

Baggage compartment volume: 38.8 cu. ft.

Standard seating capacity: 1+12 or 2+11

*Performance data

Never exceed speed: 155 kts.

Fast cruise speed: 145 kts.

Maximum range (with no reserves): 427 nm.

Maximum endurance (with no reserves): 4.1 hrs.

Hover In ground effect ceiling (5 ft. skid height): 8,596 ft.

Hover out of ground effect ceiling: 3,773 ft.

Takeoff power per engine: 838 shp.

Rate of climb (all engines operative, MCP): 1,321 fpm.

* Performance data is provided at Sea Level, ISA conditions, maximum gross weight, with standard fuel. It is not intended for flight planning purposes.

BIODATA PENULIS



Albert Caesario, nama lengkap penulis. Dilahirkan di Jakarta pada 27 Agustus 1997 silam, Penulis merupakan anak ketiga dalam keluarga. Penulis menempuh pendidikan formal tingkat dasar pada TK Strada Dewi Satika III, kemudian melanjutkan ke SD Strada Slamet Riyadi I, SMP Negeri 1 Kota Tangerang dan SMA Negeri 2 Kota Tangerang. Setelah lulus SMA, Penulis diterima di Departemen Teknik Perkapalan FTK ITS pada tahun 2015 melalui jalur SNMPTN undangan.

Di Departemen Teknik Perkapalan Penulis mengambil Bidang Studi Rekayasa Perkapalan – Konstruksi dan Kekuatan Kapal. Selama masa studi di ITS, selain kuliah Penulis juga pernah menjadi staf Departemen Hubungan Luar BEM FTK ITS 2016/2017; Ketua Badan Semi Otonom Bidang Kewirausahaan HIMATEKPAL 2017/2018 dan Menteri Perekonomian BEM ITS 2019. Selan itu, Penulis juga pernah menjadi pemandu kewirausahaan ITS tingkat dasar dan tingkat lanjut serta pernah terlibat sebagai peserta Konstes Bisnis Mahsiswa Indonesia.

Email: caesarioalbert@gmail.com